Produktbeschreibung / Einsatzgebiete

- Saugdruckregler und/oder Hochdruckregler, frei konfigurierbar für
- Standardverdichter
- Verdichter mit CRII-Regelstufen
- Kondensations-Hochdruckregelung
- Für bis zu 8 Saugdruckstufen bzw. Hochdruckstufen verwendbar
- Für Einzelbetrieb und Netzwerkbetrieb
- Direkter Anschluss von bis zu 64 Kühlstellenreglern, Datenaustausch zur Energieoptimierung
- 4 Fühler-, 2 Druckgeber-, 4 Digitaleingänge, 5 Relaisausgänge (2x Rel, 3x SSR), Analogausgang
- Mit dem Zusatzmodul BMR 3002 um 4 SSR-Relais erweiterbar
- Für ein- und mehrstufige Maschinen jeder Art gleichermaßen geeignet
- Lastbegrenzung, Saugdruckschiebung, Automatische Grundlastumschaltung
- Individuelle Verzögerungszeiten oder autoadaptive Anpassung für Schalthäufigkeitsoptimierung
- Erfassung von Maschinenrückmeldungen und Anlagenstörmeldungen
- Analogausgang zur P/PI-Regelung
- Ein-/Ausgänge konfigurierbar
- Manuelle Bedienung aller Maschinen
- · Nachtbetrieb über interne Uhr

Bedienung / Bedienungselemente Erhöhen LED blinkt = Warnung Ŷ von -Werten Verringerr von -Werten Û P. ELRER Programmiertaste Der gerade angezeigte Sollwert ist aktiv Aktuelle Zustände der Digitaleingänge, der Relaisausgänge und der Datenübertragung sind in der Istwertliste unter L98 und L99 sichtbar Sämtliche Einstellungen werden über drei Tasten vorgenommen, alle Parameter werden auf der roten LED-Siebensegmentanzeige dargestellt. Relaiszustände können in der Istwertliste abgelesen werden.

Programmieren

Alle Parameter des MSR eco wurden in Listen zusammengefasst. Im normalen Betriebszustand oder spätestens wenn 3 Minuten lang keine Taste mehr gedrückt wurde, zeigt das MSR eco folgende Informationen an:

1. Priorität: aktueller Fehler (blinkend) Priorität: Betriebszustände (z.B. 'AÚS') 3. Priorität: gewählte Standard-Anzeige

Parameter anwählen und ändern

| Taste | Aktion |
|---------------------|---|
| P (> 2 Sek.) | Listenname wird angezeigt |
| | Gewünschte Liste anwählen |
| P | In die Liste verzweigen |
| ☆↓ | Parameter anwählen |
| P | Parameter aufrufen, ggf. Identifikation eingeben |
| ☆↓ | Gewünschten Wert einstellen |
| | Halten der Pfeiltaste: Werte laufen von selbst weiter |
| P | Programmierung abschließen |
| P (> 2 Sek.) | Listenname wird wieder angezeigt |
| Schutz vor unauto | risierter Bedienung / Zugangsschutz |

unautorisierter Bedienung / Zugangsschutz

Alle veränderbaren Parameter / Sollwerte sind durch einen Bedienercode vor versehentlicher Bedienung geschützt. Sie sind in 3 Gruppen bzw. Ebenen mit 3 Bedienercodes eingeteilt.

Für die Änderung eines Parameters wird der in der Parameterliste festgelegte Bedienercode benötigt. Wenn Sie einen solchen Parameter verändern wollen und Sie haben die "P"-Taste gedrückt, dann erscheint eine Anzeige in dieser Form:

Der Regler erwartet dann die Eingabe eines Bedienercodes

Die 3 Bedienercodes sind:

OEM-Code (oem): Monat + Stunde + 20

Techniker-Code (tec): 88

Kunden-Code (---): ohne Code

Mit dem OEM-Code können alle Parameter des Reglers verändert werden. Mit dem Technik-Code alle Technik-Code- und Kunden-Code-Parameter. Ohne Code können nur die Kunden-Code-Parameter geändert werden.

Wenn 3 Minuten lang keine Taste betätigt wurde, ist eine Neueingabe des Bedienercodes nötig

Weitere Informationen für die Zugangsebenen finden Sie auf Seite 7!





ELEKTRONISCHE REGELUNGEN GMBH

Betriebsanleitung Stufenregler

5311437-0304q00 2024-04-09, tkd/wr

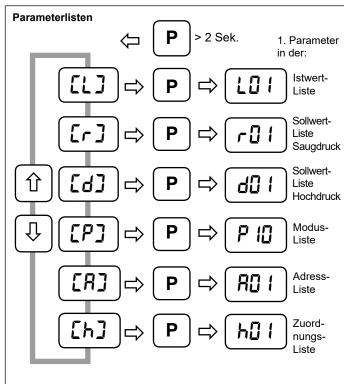
ab Software Version 2.16

MSR eco 3140



Bei Reglern, die mit älteren Softwareversionen versehen sind, können bestimmte Funktionen







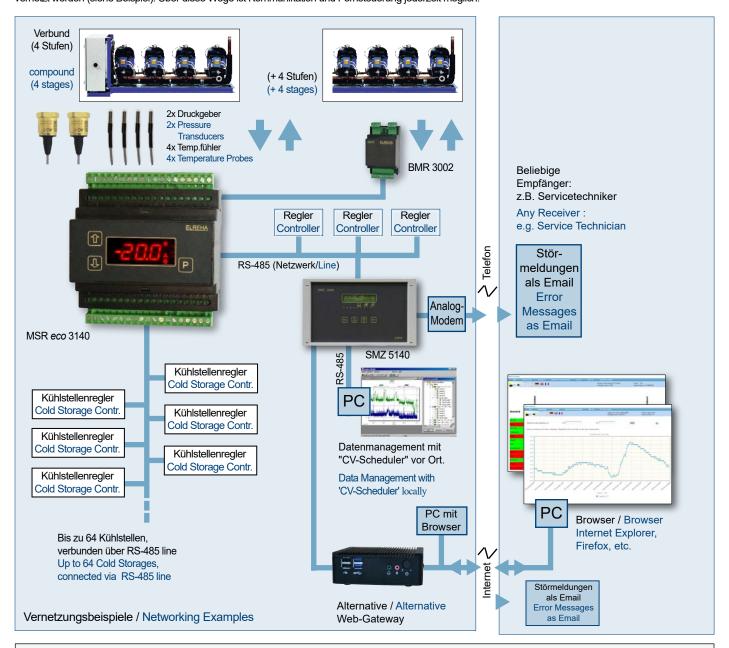
Information für neue Kältemittel ohne Firmwareupdate auf Seite 10 beachten!



Bitte Sicherheitshinweise auf Seite 10 beachten!

MSR eco Systemübersicht

Das MSR eco übernimmt die Regelung einer Kälteanlage mit Verdichtern mit bis zu 4 bzw. 8 Stufen. Gleichzeitig dient es als Zentraleinheit für bis zu 64 vernetzte Kühlstellenregler, welche durch Kommunikation von Werten zur Energieeinsparung beitragen können. Das MSR eco kann auch mit einem Frontend wie **SMZ-5140** oder **Web-Gateway** vernetzt werden (siehe Beispiel). Über diese Wege ist Kommunikation und Fernsteuerung jederzeit möglich.



Technische Daten

| | 230V 50-60Hz, ma | |
|---------------------------------|------------------------------|---------------------|
| Umgebungstemperatur | | 0+50°C |
| Max. Luftfeuchte | 85% r.F., n | icht kondensierend |
| Eingänge | 4x Temperaturfü | ihler, TF 201 (PTC) |
| oder | TF 501 (Pt 1000) sowie kunde | nspezifische Fühler |
| 2x I | Druckgeber 4-20mA DC (skalie | rbar), Ri= 100 Ohm |
| Messbereiche der | TF 501 (Pt1000) | 100°C+200°C |
| Fühlereingänge | TF 201 (PTC, 2 kΩ bei 25°C) | 50°C+100°C |
| | So1 | 40°C+25°C |
| | So2 | 50°C+50°C |
| Achtung Temperaturber beachten! | reiche des Fühlerkopfes bzw. | -kabels sind zu |
| Genauigkeit | ±0.5K über den | Bereich -35+25°C |

Zubehör

- Temperaturfühler TF 501, Anzahl je nach Anwendungsfall
- Drucktransmitter mit 4-20mA Ausgang

Istwerte, Info- und Statusanzeigen

Alle aktuellen Betriebsinformationen sind in der "Istwertliste" (EL 3) zusammengefasst.

Temperatur-/Druckanzeigen
"L01"-"L04" (Istwertliste) zeigen die aktuellen
Istwerte der Temperaturfühler 1-4 im Bereich von
-99,9... +200°C, "L05" zeigt die aus dem Signal des Druckgebers 1 errechnete Temperatur, "L06" zeigt den aus dem Wert des Druckgebers 2 und der gewählten Kältemitteltabelle (h99) errechneten Temperaturwert, "L15" und "L16" jeweils den realen Druckwert. "L10" zeigt den aktuellen Regel-Istwert. Bei "P31"-"P36" (Modusliste) ist ein Feinabgleich dieser Anzeigen möglich. "L93" zeigt, ob der Regler gerade im Tag oder Nachtbetrieb arbeitet.

Sollwerte

Für alle Sollwerte, die durch entsprechende Funktionen verschoben wurden, werden die aktuellen Werte angezeigt (L30...L32, L63...L65).

Aktueller Status der Stufenansteuerung (L21)

Regler im Vorlauf Der mittlere Strich bewegt sich nach oben



Neutral



Regler im Rücklauf Der mittlere Strich bewegt sich nach unten



Zeitinformationen

Die Istwertliste liefert alle Laufzeit-/Restlaufzeit-Informationen, sodass die Zeit bis zum Start eines Vorgangs genau abgelesen werden kann.

Status von Stufen / laufenden Motoren

Unter "L41" bis "L48" kann abgelesen werden, wieviele SD-Stufen eines Motors gerade einge-

Unter "L51" bis "L58" kann man den Stufenstatus der SD-Stufen sehen.

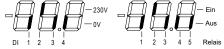
Unter "L71" bis "L78" kann abgelesen werden, wieviele HD-Stufen eines Motors gerade eingeschaltet sind.

Unter "L81" bis "L88" kann man den Stufenstatus der HD-Stufen sehen.

Bei "L36" und "L37" wird angezeigt, ob gerade eine aktuelle Lastbegrenzung oder ein Zwangsrücklauf anliegt.

Status von Ein-/Ausgängen

Digital-Eingänge (L97) Zustand der Relais (L99)



Anzeige der laufenden SD und HD-Stufen (L94



Zustand der Relais am BMR (L98) Analogausgang: Parameter L96, Anzeige in %

Temperaturfühler

Diese Temperaturfühlertypen sind verwendbar:

- TF 201, PTC-Fühler (Nennwiderstand 2KOhm)
- TF 501, Pt1000-Fühler
- kundenspezifischer Fühler So1 (-40...+25°C)
- kundenspezifischer Fühler So2 (-50...+50°C)

Die Umschaltung erfolgt mit Parameter "h20"

Druckgeber

Für die Druckgeber mit 4...20mA Ausgang erfolgt die Funktionsauswahl bei den Parametern "h25-h26" (Zuordnungsliste).

Fehlermeldungen / Fehleraufzeichnung / Fehlerlisten

Wenn ein Fehler auftritt, wird automatisch Parameter L20 mit einem Kürzel (siehe unten) für die Fehlermeldung angezeigt, das Display blinkt. Sind mehrere Fehler vorhanden, können diese über die Pfeiltasten aufgerufen werden. Die jeweils 15 letzten Fehlermeldungen können mit Kurzbezeichnung, Datum und Uhrzeit des Auftretens auch über die Schnittstelle abgerufen werden.

| Kein Fehler vorhanden | |
|---|--|
| Ein Fehler in der Elektronik ist aufgetreten | |
| Netzwerkadresse im Netz mehrmals vergeben | |
| Kommunikationsfehler mit Regler an Adresse 0 | bis |
| Kommunikationsfehler mit Regler an Adresse 63 | |
| Rückmeldesignal für Motor 1 nicht vorhanden | bis |
| Rückmeldesignal für Motor 4 nicht vorhanden | |
| Fühler Nr. X unterbrochen (Druckgebereingänge: | kein Stromsignal) |
| Fühler Nr. X kurzgeschlossen (Druckgebereingän | ge: 20mA überschritten) |
| Saugdruckvorwarnung | , |
| Hochdruck-Vorwarnung | |
| Saugdruckstörung | |
| | |
| Externe Saugdruckstörung | |
| Externe Hochdruck-Störung | |
| | |
| | |
| Kühlstellen Softwareversion | |
| | |
| | |
| | |
| Zuordnungsfehler (Übersichtsliste der möglichen I | Fehler siehe S. 10) |
| interner Fehler | |
| | Kein Fehler vorhanden Ein Fehler in der Elektronik ist aufgetreten Netzwerkadresse im Netz mehrmals vergeben Kommunikationsfehler mit Regler an Adresse 0 Kommunikationsfehler mit Regler an Adresse 63 Rückmeldesignal für Motor 1 nicht vorhanden Rückmeldesignal für Motor 4 nicht vorhanden Fühler Nr. X unterbrochen (Druckgebereingänge: Fühler Nr. X kurzgeschlossen (Druckgebereingänge: Saugdruckvorwarnung Hochdruck-Vorwarnung Saugdruckstörung Hochdruck-Störung Externe Saugdruckstörung Externe Hochdruck-Störung Externe Hochdruck-Störung Überhitzungswarnung Überhitzungsstörung Kühlstellen Softwareversion Kommunikationsfehler mit BMR 3002 Verbundzuordnung der Kühlstelle Falscher Kühlstellentyp Zuordnungsfehler (Übersichtsliste der möglichen finterner Fehler |

Zusätzlich können in der Istwertliste aktuelle Fehler wie Motorfehler (L22), Saugdruckstörung (L23), Saugdruckvorwarnung (L24), Hochdruckstörung (L61) und Hochdruck-Vorwarnung (L62) jederzeit aufgerufen werden.

"Grundanzeige" - Funktion

Nach Einschalten des Gerätes schaltet das Display auf die "Grundanzeige" um, sofern keine Fehler-meldung vorliegt. Auf die "Grundanzeige" wird auch geschaltet, wenn ca. 3 Minuten keine Taste mehr gedrückt wurde. Ab Werk wurde als Grundanzeige der Istwert an Position **L10** gewählt.

Grundanzeige ändern:

- Gewünschten Parameter anwählen
- Tasten "û" und "⇩ " gleichzeitig drücken/halten. Das Display springt einen Moment auf "888", danach ist der gewählte Parameter die "Grundanzeige".

Konfigurations-Konzept

Beim MSR eco Stufenregler sind den Ein-/Ausgängen keine festen Aufgaben zugewiesen. Der Regler verfügt über eine **"freie Ressourcen-Vergabe"**. Dies bedeutet, dass alle verfügbaren Ein- und Ausgänge (Relais, Fühler, Digitaleingänge, Analogausgang) einer Sammlung von Funktionen weitestgehend frei zugeordnet werden können.

Temperaturfühler

Jeder Temperaturfühlereingang kann als Anzeigeoder Regelfühlereingang arbeiten

Digitaleingänge (DI)

Jeder Digitaleingang kann jede beliebige Aufgabe wahrnehmen. Wie der Eingang reagiert, wird durch die zugeordnete Funktion festgelegt.

Relaisausgänge

Jeder Relaisausgang kann jede vorhandene Steuerfunktion ausüben, wobei er auch manuell eingeschaltet werden kann..



Die Relaisausgänge 2,3 und 5 sind Solid State Relais (SSR) und nicht so hoch belastbar wie die Kontaktausgänge. Sie stehen aber für jede Aufgabe zur Verfügung, solange diese innerhalb der Belastungsgrenze liegt.

Parameter 4 8 1

Parameter von Funktionen, die nicht zugeordnet wurden, werden auch nicht angezeigt, um eine bessere Übersicht zu behalten.

Zuordnung

Die Funktion für jeden Eingang und Ausgang wird in der "Zuordnungsliste" festgelegt. Die Zuordnung kann am Regler oder über einen PC erfolgen.

Regler-Konfigurationen

Über die Tasten sind 2 fest voreingestellte Konfigurationen und eine vom Benutzer frei definierbare und abspeicherbare Konfiguration ladbar. Die Be-nutzer-Konfiguration kann erst ausgewählt werden, wenn eine Konfiguration gespeichert wurde. Mit "h90" (Zuordnungsliste) können alle aktuell eingestellten Parameter gleichzeitig gespeichert werden. Hierfür ist der OEM-Code erforderlich.

- "h90" anwählen
- P-Taste drücken
- wird angezeigt
- Up-Taste drücken und OEM-Code eingeben,
- Mit Up-Taste ,do' auswählen,
- Parametersicherung mit P-Taste aktivieren
- ,don' für Aktion ausgeführt bzw. ,Err' für Aktion nicht ausgeführt wird für ca. 2 Sekunden angezeigt.

Soll die bereits vorhandene Konfiguration doch nicht überschrieben werden, so kann man dies abbrechen, bevor man die P-Taste bei der Anzeige "do" betätigt hat. Wieder die Down-Taste drücken. wird angezeigt. Nun die P-Taste betätigen, "h90" erscheint wieder.

Möchte man zu einem späteren Zeitpunkt die abgespeicherte Benutzer-Konfiguration wieder herstellen, so ist dies mit "h91" und Code "70" möglich. Mit "h91" sind auch die beiden fest voreingestellten Konfigurationen ladbar. Wurde noch keine Konfiguration gespeichert, so ist die Benutzerkonfiguration bei "h91" auch nicht auswählbar.

Verhalten der Benutzer-Konfigurationen bei Programmupdates:

Nach Updates können bei vorhandener OEM-Konfiguration alle in der jeweiligen Programmversion eingetragenen Parameter geladen werden. Neue Parameter werden auf Defaultwerte gesetzt.



Bei Programmdowngrades / -updates in Verbindung mit OEM-Konfigurationen speichern / laden können neue Parameter in der Benutzer-Konfiguration verloren gehen.

Parameterlisten

Istwertliste [L]

| Istwert | liiste | , ,, | j | | | | | | | | | |
|--------------|----------------|---------------------|--|---|--|--|--|--|--|--|--|--|
| ParNr. | nΔ | Eb | Bedeutung | Bereich | | | | | | | | |
| _ | | - | - | | | | | | | | | |
| LO 1 | X | 3,2. | Temperatur-Istwert Fühler 1 | 99,9+200,0°C | | | | | | | | |
| bis | J | L | (korrigierbar ±10K. Funktionen in der Zuordnungsliste festgelegt) | | | | | | | | | |
| 1.04 | X | 3.2 | Temperatur-Istwert Fühler 4 | -99 9 +200 0°C | | | | | | | | |
| ILOS | J X | l.3.2 .l | . Temperatur-Istwert Eingang 5 (berechnet aus L15, Druckgeber 1) | l99.9+200.0°C | | | | | | | | |
| L05 | X | 32 | Temperatur-Istwert Findang 6 (berechnet aus I 16 Druckgeber 2) | -99 9 +200 0°C | | | | | | | | |
| 1 10 | X | 3 2 1 | Regel-Istwert SD / HD, evtl. alternierende Anzeige, Kühlsysmbol SD, Lüftersymbol HD | -99 9 +200 0°C | | | | | | | | |
| 1 15 | \$ | 3 2 1 | Istwert des Druckgebers 1 (4/20mA), daraus wird die Temperatur L05 berechnet | 1.0 ±160.0 bor | | | | | | | | |
| L | ≎ | 3,2,1 | istwert des Druckgebers 1 (4/2011A), daraus wird die Temperatur LOS berechnet | 1.0 1160 0 bar | | | | | | | | |
| L 10 | ≎ | 3,2,1 | . Istwert des Druckgebers 2 (4/20mA), daraus wird die Temperatur L06 berechnet Aktueller Fehler | 1,0+ 160,0 bar | | | | | | | | |
| LCU | X | 3,2,1 | Aktueller Fenier | ··· | | | | | | | | |
| | ١., | | Saugdruck-Istwerte ———— | 1 ., . 5 | | | | | | | | |
| <u> []</u> | X | 3,2,1 | . Aktueller Status der Stufenansteuerung (SD) . Motorfehler | Vorl., Rückl. Neutral (Beschr. Seite 3) | | | | | | | | |
| LZZ | X | 3,2,1 | . Motorfehler | 0: keine, 1: Einheiten gestört, | | | | | | | | |
| | | | | 2: >50% gestört, 3: alle gestört | | | | | | | | |
| L23 | X | 3,2,1 | . Saugdruckstörung | 0: keine, 1: Störung | | | | | | | | |
| L24 | X | 3,2,1 | . Saugdruck Vorwarnung | 0: keine, 1: Warnung | | | | | | | | |
| 11.25 | l X | 32 | Restlaufzeit Überhitzungs-Verbundabschaltung | Sekunden | | | | | | | | |
| IL25 | J X | l.3.2 .l | Restlaufzeit Uberhitzungswarnung | lSekunden | | | | | | | | |
| LC 1 | X | 1.3,2. | . Saugdruck-Uberhitzungsistwert | ,L in K | | | | | | | | |
| L30 | X | 3.2.1 | . Aktueller Sollwert | lin °C | | | | | | | | |
| L31 | X | 3.2 | Aktueller Summen-Offset | lin K | | | | | | | | |
| L 32 | X | 3,2 | Aktueller Saugdruckschiebungs-Offset | in K | | | | | | | | |
| 1 33 | × | 3 2 1 | Restlaufzeit Vorlauf-/Rücklauf-Verzögerung | Sekunden | | | | | | | | |
| : 34 | | 3 2 1 | .Vor-/Rücklaufzeit errechnet (VVR) | Sekunden | | | | | | | | |
| 135 | ```X | 371 | Restlaufzeit Beharrungszeit | Minuten | | | | | | | | |
| 1 35 | 1≎ | 2,4,1 | . Aktuelle Lastbegrenzung (Motoren) | 0 8 Motoron | | | | | | | | |
| רכיו | ≎ | ∪,∠ | Ctatus Zwangerücklauf | U VIUIUI EII | | | | | | | | |
| 130 | †…≎… | ا ۱٫۷٫ | Status Zwangsrücklauf | u – kein, i – zwangsiucklauf | | | | | | | | |
| L 30 | ♦ | ⊦.პ,∠. | Aktuelle Restlautzeit der benattung für Motor 1 (CRII) | U9UU SEK. | | | | | | | | |
| L 33 | ∤… <u>X</u> … | 3,2 | Aktuelle Restlaufzeit der Timeoutzeit für Motor 1 (CRÍI) | U900 Sek. | | | | | | | | |
| L41 | X | 3,2,1 | Anzani der eingeschalteten Stufen des Motors 1 (SD) | U8 Stuten | | | | | | | | |
| L45 | ļX | 3,2,1 | Anzahl der eingeschalteten Stufen des Motors 1 (SD) | 08 Stufen | | | | | | | | |
| L43 | J X | 13.2.11 | . Anzahl der eingeschalteten Stufen des Motors 3 (SD) | l 08 Stufen | | | | | | | | |
| L44 | X | 3,2,1 | . Anzahl der eingeschalteten Stufen des Motors 4 (SD) | l 08 Stufen | | | | | | | | |
| L45 | X | 3,2,1 | Anzahl der eingeschalteten Stufen des Motors 5 (SD) | .l 08 Stufen | | | | | | | | |
| 1.45 | l X | 3 2 1 | Anzahl der eingeschalteten Stufen des Motors 6 (SD) | 0 8 Stufen | | | | | | | | |
| 147 | X | 321 | . Anzahl der eingeschalteten Stufen des Motors 7 (SD) | 0 8 Stufen | | | | | | | | |
| 148 | X | 3 2 1 | Anzahl der eingeschalteten Stufen des Motors 8 (SD) | 0 8 Stufen | | | | | | | | |
| 151 | Y | 3 2 | Status Stufe 1 (SD) | 0 = nicht vorhanden | | | | | | | | |
| LJ | ···^··· | ,2 . | Status State 1 (SD) | 1 = auto-aus, 2 = hand-aus | | | | | | | | |
| | | | | 3 = auto-ein ohne Rückmeldung | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | | | | |
| | | | | 4 = auto-ein mit Rückmeldung | | | | | | | | |
| | ١., | | 0.4.0.0.0.00 | 5 = hand-ein, 6 = Fehlerstatus gesetzt | | | | | | | | |
| | X | 3,2. | . Status Stufe 2 (SD) | dto. | | | | | | | | |
| bis | | | | | | | | | | | | |
| L58 | X | 3,2 . | Status Stufe 8 (SD) | dto. | | | | | | | | |
| | | | —————————————————————————————————————— | | | | | | | | | |
| L60 | X | 3,2,1 | Aktueller Status der Stufenansteuerung (HD) | Vorl., Rückl. Neutral (Beschr. Seite 3) | | | | | | | | |
| L5 ! | X | 3.2.1 | . Hochdruckstörung (HD) | l 0: keine. 1: Störuna ` | | | | | | | | |
| L62 | X | l.á.ź.l | . Hochdruck-Vorwarnung (HD) | l 0: keine. 1: Warnung | | | | | | | | |
| 1.53 | X | 3 2 1 | . Aktueller Ausschaltpunkt (HD) | in °C | | | | | | | | |
| 1.54 | X | 3 2 1 | Aktueller Finschaltnunkt (HD) | in °C | | | | | | | | |
| 1.55 | Y | 3 2 1 | . Aktueller Offset (HD) | in K | | | | | | | | |
| : 55 | | 3 2 | Restlaufzeit Vorlauf-/Rücklauf-Verzögerung (HD) | in Sek | | | | | | | | |
| 171 | ♦ | 3,2 | Anzahl der eingeschalteten Stufen des Motors 1 (HD) | 0 8 Stufon | | | | | | | | |
| , ii | ≎ | 2 2 | Anzahl der eingeschalteten Stufen des Motors 2 (HD) | 0 0 Stufen | | | | | | | | |
| L 15 | ≎ | | Anizalii dei eliigeschalteteri Stuleri des Motors 2 (LD) | 00 Stuten | | | | | | | | |
| L 73 | †…≎… | ა,∠. | Anzahl der eingeschalteten Stufen des Motors 3 (HD) | 00 Stuten | | | | | | | | |
| L 17 | ♦ | ⊦.პ,∠. | Anzahl der eingeschalteten Stufen des Motors 4 (HD) | U0 Stuten | | | | | | | | |
| L 75 | ∤… <u>X</u> … | ا کِرِی ا | Anzahl der eingeschalteten Stufen des Motors 5 (HD) | u Sturen | | | | | | | | |
| L 10 | ∤… <u>X</u> … | .3,2. | Anzahl der eingeschalteten Stufen des Motors 6 (HD) | U8 Stuten | | | | | | | | |
| L !!! | X | .3,2. | Anzahl der eingeschalteten Stufen des Motors 7 (HD) | 08 Stuten | | | | | | | | |
| L 18 | X | .3,2. | Anzahl der eingeschalteten Stufen des Motors 8 (HD) .Status Stufe 1 (HD) | 08 Stufen | | | | | | | | |
| L8 ! | ļX | .3,2. | . Status Stufe 1 (HD) | 0 = nicht vorhanden | | | | | | | | |
| | | | Parameter, die mit "nA" gekennzeichnet sind, dienen nur | 1 = auto-aus, 2 = hand-aus | | | | | | | | |
| | | | | 4 = auto-ein | | | | | | | | |
| | | | der Information und können nicht verändert werden. | 5 = hand-ein, 6 = Fehlerstatus gesetzt | | | | | | | | |
| L82 | X | .3,2 | . Status Stufe 2 (HD) | | | | | | | | | |
| his | | · | | | | | | | | | | |
| 1.88 | × | 32 | . Status Stufe 8 (HD) | dto | | | | | | | | |
| | Ţ , . | [•, - | | | | | | | | | | |
| : 93 | Y | 221 | . Status Tag-/Nachtumschaltung | a /t (night/Nacht) dRY (day/Tag) | | | | | | | | |
| i 00 | 1≎ | 3 7 1 | Anzeige der laufenden SD-Stufen | (Ingritivacity, bit (day/ lag) | | | | | | | | |
| L J 1 | ···^··· | ا ,ک,ا | | ··· 1 3 5 7 | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | | | | |
| | | | | ا الله الله الله الله الله الله الله ال | | | | | | | | |
| . 65 | | ا ۾ ا | A | 21 4161 81 | | | | | | | | |
| FA2 | ∤X | 3,2,1 | Anzeige der laufenden HD-Stufen | 1 <u>3 5 7 </u> | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | | | | |
| | | | | الالله الله الله الله الله الله الله ال | | | | | | | | |
| | | | | 21 4161 81 | | | | | | | | |
| L95 | X | 3,2.1 | . Aktueller Wert des Analogausgangs . Aktueller Zustand der Digitaleingänge DI 1 bis DI 4 | 0-100% | | | | | | | | |
| 197 | X | 321 | Aktueller Zustand der Digitaleingänge DL1 bis DL4 | | | | | | | | | |
| | Ţ , `. | ~, - , ' | | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | | | | |
| | | | | DI 1 2 3 4 | | | | | | | | |
| . 00 | \ \ | ار م | Aktueller Zustand der Relais des BMR-Zusatzmoduls | | | | | | | | | |
| LJO | ∤… ^ … | ا ,ک,د _ا | ANIUGIIGI ZUSIANU UEI MEIAIS UES DIVIM-ZUSAIZINOUUIS | +·· | | | | | | | | |
| | | | | " | | | | | | | | |
| | | | | 1 2 3 4 Relais | | | | | | | | |
| | | ا ـ ا | | 1 2 0 4 11-11-1 | | | | | | | | |
| r 22 | ∤X | 3,2,1 | .Aktueller Zustand der Relais 1-5 | | | | | | | | | |
| | | | | Aus Aus | | | | | | | | |
| | | | | 1 2 3 4 5 Relais | | | | | | | | |
| | 1 | | | 1 2 4 4 1 10000 | | | | | | | | |

Adressliste [R]

| ParNr. | SubPar. | Co | Ebene | Bedeutung | Bereich | Cf1 | Cf2 | Cf3 | Cf4 |
|--------|---------|----------------------|----------------------|--|--|-----|-----|-----|-----|
| R00 | d0 1 | .tec | 3, 2 3, 2 | . Adresse des 1. angeschlossenen Reglers . Typ des angeschlossenen Reglers | = kein Regler angeschlossen E30 = EVP 1130 E40 = EVP 1140 E50 = EVP 3150 E60 = EVP 3160 | | | | |
| | | | 3, 2 | Der angeschlossene Regler beeinflusst die Saugdruckschiebung mit: .Saugdruckschiebung-Temperaturoffset | E67 = EVP 3167 E68 = EVP 3168 E70 = EVP 3170 t30 = TKP 3130 t40 = TKP 3140 t50 = TKP 3150 0 = kein Einfluss 1=Grenztemperatur 2=Grenztemperatur + Öffnungsgrad 020 K | | 0 | 0 | 0 |
| RD (| 402 | .tec .tec .tec | 3, 2 3, 2 3, 2 | Adresse des 2. angeschlossenen Reglers Typ des angeschlossenen Reglers Der angeschl. Regler beeinflusst die Saugdruckschiebung Saugdruckschiebung-Temperaturoffset | siehe oben (s. o.) s. o. | | | | |
| R63 | 905 | .tec .tec | 3, 2 3, 2 3, 2 | . Der angeschl. Regler beeinflusst die Saugdruckschiebung | siehe oben (s. o.) s. o. s. o. | | | | |

Modusliste [P]

| ParNr. | Со | Ebene | Bedeutung | Bereich | Cf1 | Cf2 | Cf3 | Cf4 |
|-----------------|---------------|--------------|--|--------------------------|--------|-------------|-------------|--------|
| P 10 | nem | 3.2 | . Warngrenzwert Überhitzung minimal | 1,025,0 K | 5.0 K | 5.0 K | 5.0 K | 5.0 K |
| P I I | nem | 3, 2 | . Warnhysterese Überhitzung | 10 250 K | | | 1.0 K | I1.0 K |
| P 12 | ociii. oem | 3 2 | . Warnverzögerung Überhitzung | 0 900 Sek | 5 Sek | 5 Sek | 5 Sek | 5 Sek |
| · i3 (8) | oom | 3, 2 | Überhitzungswarnung sperrt Kühlstellen | 0 = poin 1 = io | 1 | 1 | l 1 | 1 |
| · ˈˈq [| oem. | | Abschaltgrenzwert Überhitzung minimal | | 0.0 K | 0.0 K | 0.0 K | 0.0 K |
| | oem. | ∠ | ADSCHARGERIZWERT ODERHIZUNG HIRIIITIAI | | 0,0 K | | U,U K | U,U K |
| P 15 | | 3, 2 | (0,0 K = abgeschaltet) Abschaltverzögerung Überhitzung | E 000 Cale | E Cole | E Cole | 5 Sek | 5 Sek |
| ? 15 0 ?20 | oem. | 3, 2 3. 2 | Abscriativerzogerung Obernitzung | | 5 Sek | oFF | oFF | |
| ~ | oem. | 3, 2 | Datum/Uhrzeit an Kühlstellenregler senden | n, off | oFF | огг | 0FF | oFF |
| 72 ! | | 3, 2, 1 | . Nachtbetrieb ein | 023.5(0), oFF | oEE | | | oFF |
| 252 | | 3, 2, 1 | Nachtbetrieb aus | 0 23 5(0), 0 5 | oFF | oFF | oFF | oFF |
| EE | | 3, 2, 1 | Nacribetrep aus | 23.3(0), 0FF | 0FF | | 0FF | 0FF |
| 93 / | nem | 3, 2 | Istwertkorrektur Fühlereingang 1 | +10 0 K einstellhar | 0.0 K | 0.0 K | 0.0 K | 0.0 K |
| | oom | 3, 2 | . Istwertkorrektur Fühlereingang 1 . Istwertkorrektur Fühlereingang 2 | ±10.0 K cinctellbar | 0.0 K | 0.0 K | | 0.0 K |
| · 35 (85° | oom | 3, 2 | | ±10.0 K cinctellbar | 0.0 K | 0.0 K | 0.0 K | 0.0 K |
| ·ΞΨ | oem. | 3, 2 | | ±10.0 K cinctellbar | 0.0 K | 0.0 K | 0.0 K | 0.0 K |
| | | 3, 2 | | 10.0 K einstellbar . | 0.0 K | | | 0.0 K |
| | | | Istwertkorrektur Fühlereingang 5 | ±10.0 K einstellbar . | 0.0 K | N 0.0 K | 0.0 K | 0.0 K |
| 35 | oem. | 3, 2 | . Istwertkorrektur Fühlereingang 6 | ±10.0 K einsteilbar . | U.U K | N | 0.0 K | 1U.U K |
| '69 | | 3, 2 | . Sommerzeit Status | | | | | |
| 220 | | | 0 000 | 1 = Sommer oFF = aus, | E14 | FF | oFF | OFF |
| ו סרי | tec | 3, 2 | . Sommer/Winterzeit-Umschaltung | = aus, | EÜ | orr | of t | 077 |
| | | | | E비 = ein, | | | | |
| l. | | | | եսո = variabel | | | | |
| | tec | 3, 2 | . Zeitzonenoffset | 720720 Min | | | | |
| | tec | 3, 2 | SommerEin Monat(nur für variabel) | . 112 | | | | |
| | tec | 3, 2 | SommerEin Tag (nur für variabel) | . 0(So.)6 | 0 | 0 | 0 | 0 |
| | tec | 3, 2 | SommerEin x-Tag(nur für variabel) | . 05(letzter), 0=aus. | 5 | 5 | 5 | 5 |
| | tec | 3, 2 | SommerEin Stunde(nur für variabel) | 1 0 23 | 2 | 1 2 | 2 | 2 |
| | tec | 3, 2 | SommerAus Monat(nur für variabel) | . 112 | 10 | 10 | 10 | 10 |
| | tec | 2 | SommerAus Tag(nur für variabel) | . 0(So.)6 | 0 | 0 | 0 | 0 |
| ו 8רי | tec | 3, 2 | SommerAus x-Tag(nur für variabel) | .l. 0`5(letzter). 0=aus. | 5 | 5 | l 5 | l5 |
| ו פרי | tec | | SommerAus Stunde | . 023 | 3 | | 3 | 3 |
| | | 3, 2, 1 | Jahr. Monat | | | | | 1 |
| | | | | | | | | |
| 282, P83 . | | 3, 2, 1 | . Tag, Stunde | | | | | |
| 284, 285 285 | | 3, 2, 1 | Minute, Sekunde | . einstellbar | | | | |
| <u> </u> | | 3, 2, 1 | Softwareversion BMR | | | | | |
| רפי | | 3, 2, 1 | Softwareversion | | | | | |
| 289lo | oem | 3, 2 | Datenübertragungsgeschwindigkeit (Baudrate) | . 12(00)115(00) | 96(00) | 96(00). | 96(00). | 96(00) |
| | | 3. 2 | Geräteadresse | . 0 - 78 | 78 | 78 | 78 | 178 |
| 999 | oom. | 3. 2. 1 | Bedienerebene / Zugangsberechtigung | | 0 | 0 | 0 | 1.0 |
| | | , 2, 1 | Dediction obethe / Zugarigsberechtigurig | 70: Ebene 3 | | | | 10 |
| | | 1 | | 10. EDELIE 3 | | | | 1 |



Parameter, die mit " $\mathbf{n}\mathbf{A}$ " gekennzeichnet sind, dienen nur Parameter, die mit "nA" gekennzeichnet sind, dienen der Information und können nicht verändert werden.
"Co" ist das Passwort/Code für diesen Parameter.
Die 3 Bedienercodes sind:
- OEM-Code (oem): Monat + Stunde + 20
- Techniker-Code (tec): 88
- Kunden-Code (---): ohne Code

| Sollwei | Sollwertliste Saugdruck [r] | | | | | | | | | | | | |
|---|-----------------------------|--------------------|--|------------------------------------|-------------------|------------------|-------------------|---------------------|--|--|--|--|--|
| ParNr. | Со | Ebene | Bedeutung i | Bereich | Cf1 | Cf2 | Cf3 | Cf4 | | | | | |
| r01 | | 3, 2, 1 | Tagsollwert | 99,9+100,0°C | 10,0°C | 10,0°C | 10,0°C | | | | | | |
| r02 | | 3, 2, 1 3, 2, 1 | Nachtsollwert | 99,9+100,0°C | 10,0°C | 10,0°C | 10,0°C | | | | | | |
| r03 | | 3, 2, 1 | | 99,9+100,0°C | 0,0°C | | 10,0°C | | | | | | |
| -05 | | 3, 2, 1 | I ITVSIEIESE | .0,120,0K .H = symmetrisch . | 2.0 K | 2.0 K | 2.0 K H | 2.0 K | | | | | |
| , 65 | OCIII. | , 2 | II. I Iysterese-Lage | H = unterhalb des | 1 | , , | | 1 | | | | | |
| | | | | Sollwerts | | | | | | | | | |
| | | | | H = oberhalb des | | | | | | | | | |
| oc | | | 10/2 | Sollwerts | 00.000 | 00.000 | 00.000 | 00.000 | | | | | |
| -03 | oem. | 3, 2 | Warngrenze | 99,9+100,0°C | 20,0°C | 99,9°C | 99,9°C | 99,9°C | | | | | |
| -08 | oem. | 3, 2 | Vorwarnverzögerung | 1 600 Sek | 10 Sek | 600 Sek | 600 Sek | 600 Sek | | | | | |
| r 11 | oem. | 3, 2 | Lastbegrenzung 1 (max. laufende Motoren) | .08 Motoren | 8 | l8 | 8 | 8 | | | | | |
| | | 3, 2 | Lastbegrenzung 2 (max. laufende Motoren) | 8 Motoren | | 8 | 8 | 8 | | | | | |
| r 13 | oem. | 3, 2 3, 2 | PI Analogausgang Proportional-Bereich | .0600 Sek | 15.0 K | 60 Sak | 60 Sek | 5.0 K | | | | | |
| r 15 | | | L. PI Analogausgang Ausgabeverzögerung (Output Delay). | l.0100 Sek | 20 Sek | 20 Sek | 20 Sek | 20 Sek. | | | | | |
| | | 3, 2 | I PI Analogausgang Schrittweite | .1100% | 10% | 10% | 10% | 10% | | | | | |
| r 17 | oem. | 3, 2 | | .0100% | 200/ | 200/ | 20% | 20% | | | | | |
| r 18 | oem | 3, 2 | (von angeschlossenen Reglern) | .0100% | 20% | 20% | 20% | 20% | | | | | |
| , ,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,, | OCIII. | 5, 2 | (von angeschloss. Reglern) | .0100% | 80% | 80% | 80% | 80% | | | | | |
| r 19 | oem. | 3, 2 | Saugdruckschiebung Schrittweite | | | | | | | | | | |
| חר | | | (von angeschlossenen Reglern) | | E40 \$4: | E40 M. | E40 M. | F40 14: | | | | | |
| רלט | oem. | 3, 2 3, 2 | Stufenschaltwerk - Beharrungszeit Stufenschaltwerk - Betriebsrückmeldungszeit | 1.10540 Min | 540 Min 30 Sek | 1540 Min | 540 Min 30 Sek | 540 Min. 30 Sek. | | | | | |
| , 25 | oem | 3, 2 | Stufenschaltwerk - Betriebsruckmeidungszeit | 1.000 = aus/aus/aus | br1 | br1 | hr1 | hr1 | | | | | |
| |] | | a/b/c | | | | | Ţ | | | | | |
| | | | An Pos. a sind diese Grundlastfunktionen einstellbar: | rr0=Lfz/Lfz/aus | | | | | | | | | |
| | | | 0=aus, r=Vorlauf nach Laufzeit, h=Vorlauf nach Standzeit | hr0=Stz/Lfz/aus rr1=Lfz/Lfz/ein | | | | | | | | | |
| | | | An Pos. b sind diese Grundlastfunktionen einstellbar: 0 = aus, r = Rücklauf nach Laufzeit, | hr1=Ltz/Ltz/ein hr1=Stz/Lfz/ein | | | | | | | | | |
| | | | An Pos. c sind diese Grundlastfunktionen einstellbar: | 1111 012/212/0111 | | | | | | | | | |
| | | | Schalthäufigkeitsoptimierung: 0 = aus, 1 = ein | | | | | | | | | | |
| | | 3, 2 | Beharrungszeit Leistungsstufe bei 0%-Last | .0900 Sek | 5 Sek | 5 Sek | 5 Sek | 5 Sek. | | | | | |
| FE7 | oem. | 3, 2 | Timeoutzeit bei 0%-Regelung. Wenn keine Leistungsstufe an, Motor aus nach: | .0900 Sek | 120 Sek | 120 Sek | 120 Sek | 120 Sek. | | | | | |
| r25 | oem. | 3, 2 | Variable Vor-/Rücklaufzeiten | on, oFF | oFF | | oFF | | | | | | |
| | | | (VVR. Schalthäufigkeitsoptimierung) | | | | | | | | | | |
| r25 | | 3, 2 | VVR Vorlaufzone | 1.0,520,0 K | 0,5 K | 0,5 K | 0,5 K | 0,5 K | | | | | |
| r27 | oem | 3, 2 3, 2 | VVR RücklaufzoneVVR Vor-/Rücklaufzeit min | 1.0,520,0 K 1 900 Sek | 10,5 K 1 Sek | 0,5 K 1 Sek | 0,5 K 1 Sek | 10,5 K | | | | | |
| r29 | oem. | 3, 2 | VVR Vor-/Rücklaufzeit max | .1900 Sek | 20 Sek | 20 Sek | 20 Sek | 20 Sek. | | | | | |
| | | Í | | | | | | | | | | | |
| -41 | | 3, 2, 1 | Vorlauf-Verzögerung 1 (erste einzuschaltende Stufe) Vorlauf-Verzögerung 2 | 1.0900 Sek | 10 Sek | 10 Sek | 10 Sek | 10 Sek. | | | | | |
| , "E | | 3 2 1 | Vorlauf-Verzögerung 3 | 0 900 Sek | 10 Sek | 10 Sek | 10 Sek | 10 Sek | | | | | |
| r44 | l | l3. 2. 1 | I Vorlauf-Verzögerung 4 | l.0900 Sek | l10 Sek | l 10 Sek | l 10 Sek | .l 10 Sek. | | | | | |
| r45 | | 3, 2, 1 | Vorlauf-Verzögerung 5 | .0900 Sek | 10 Sek | 10 Sek | 10 Sek | 10 Sek. | | | | | |
| - 45 | | 3, 2, 1 | Vorlauf-Verzögerung 6 Vorlauf-Verzögerung 7 | 1.0900 Sek | 10 Sek | 10 Sek | 10 Sek | 10 Sek. | | | | | |
| - 48 | | 3, 2, 1 | Vorlauf-Verzögerung 8 | 0900 Sek | 10 Sek | 10 Sek | 10 Sek | 10 Sek | | | | | |
| | | | | | | | | | | | | | |
| | | 3, 2, 1 | Rücklauf-Verzögerung 1 (letzte auszuschaltende Stufe) | | | 10 Sek | 10 Sek | 10 Sek. | | | | | |
| r52 | | 3, 2, 1 3, 2, 1 | Rücklauf-Verzögerung 2 Rücklauf-Verzögerung 3 | .0900 Sek | | 10 Sek 10 Sek | 10 Sek 10 Sek | | | | | | |
| - รีฯ | | 3. 2. 1 | Rücklauf-Verzögerung 4 | .0900 Sek | | | 10 Sek | | | | | | |
| r 55 | | 3 2 1 | Rücklauf-Verzögerung 5 | .0900 Sek | 10 Sek | 10 Sek | 10 Sek | 10 Sek. | | | | | |
| r 55 | | 3, 2, 1 3, 2, 1 | Rücklauf-Verzögerung 6 | 1.0900 Sek | 10 Sek | 10 Sek | 10 Sek | 10 Sek. | | | | | |
| r57 r58 | | 3, 2, 1 | Rücklauf-Verzögerung 8 | .0900 Sek | 10 Sek | 10 Sek | 10 Sek | 10 Sek | | | | | |
| |] | | | | | | | | | | | | |
| r51 | .oem | 3, 2 | Motor 1 automatisch / manuell | | Aut | Aut | Aut | Aut | | | | | |
| r62 | .oem | 3. 2 | Motor 2 automatisch / manuell | on (dauerhaft ein) | Aut | Aut | Aut | Aut | | | | | |
| r63 | l | | Motor 3 automatisch / manuell | | | Aut | Aut | | | | | | |
| r54 | | | Motor 4 automatisch / manuell | | | | Aut | | | | | | |
| r 55 | | | | | | | | | | | | | |
| r66 r67 | | | Motor 6 automatisch / manuell | | | | | | | | | | |
| -68 | | 3, 2 | | | | | | | | | | | |
| | | · · | | | | | | | | | | | |
| | ļ. | 3, 2, 1 3, 2, 1 | | | | | 0 Min 0 Min | 0 Min. 0 Min. | | | | | |
| | | | | 020 Min | 0 Min | | | 0 Min. | | | | | |
| - ۲۲ | ļ. | l3. 2. 1 | Mindest-Stillstandszeit Motor 4 | .020 Min | 0 Min | 0 Min | 0 Min | 0 Min. | | | | | |
| | ļ | l3. 2. 1 | Mindest-Stillstandszeit Motor 5 | .020 Min | 0 Min | 0 Min | 0 Min | 0 Min. | | | | | |
| | | | Mindest-Stillstandszeit Motor 6 Mindest-Stillstandszeit Motor 7 | I.U20 Min | 0 Min | | 0 Min | | | | | | |
| , 78 | | 3, 2, 1 3, 2, 1 | Mindest-Stillstandszeit Motor / | 20 Min | 0 Min | | 0 Min 0 Min | | | | | | |
| | J | 0, _, 1 | | | | • ١٧١١١ ١ | | | | | | | |
| | | | | | | | | | | | | | |
| | | Parar | meter, die mit "nA" gekennzeichnet sind, dienen nur | | | | | | | | | | |
| | | | nformation und können nicht verändert werden. | | | | | | | | | | |
| | | | ist das Passwort/Code für diesen Parameter. | | | | | | | | | | |
| | | | Bedienercodes sind: | | | | | | | | | | |
| | | | EM-Code (oem) : Monat + Stunde + 20 echniker-Code (tec) : 88 | | | | | | | | | | |
| | | | unden-Code (): ohne Code | | | | | | | | | | |
| | | | ` ' | | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | | | | | |
| | | L | | | | l | | 1 | | | | | |

Sollwertliste Hochdruck [d]

| ParNr. | Со | Ebene | Bedeutung | Bereich | Cf1 | Cf2 | Cf3 | Cf4 |
|-----------------|---------|----------|---|---------------------------------------|--------------------|---------|----------|------------|
| 30 I | | 3, 2, 1 | . Sollwert der 1. einzuschaltenden bzw | 99,9+100,0°C | 35,0°C | 35,0°C | 35,0°C | 35,0°C |
| | | ' ' | letzte auszuschaltenden Stufe | | | · · | | |
| 102 | | 3, 2, 1 | Sollwert 2 | 99.9+100.0°C | 35,0°C | 35,0°C | 35,0°C | .l35,0°C |
| | | 3. 2. 1 | Sollwert 3 | -99 9 +100 0°C | 35,0°C | 35,0°C | 35,0°C | 35.0°C |
| | | 3, 2, 1 | Sollwert 4 | | 35,0°C | 35.0°C | 35,0°C | 35,0°C |
| ,nc | | 3, 2, 1 | Sollwert 5 | 00 0 ±100 0°C | 35,0°C | 35,0°C | | |
| יטכ יייי נחו | | 3, 2, 1 | Sollwert 6 | | 35,0°C | 35,0°C | 25.0°C | 35,0°C |
| סטנ | | 3, 2, 1 | | 99,9+100,0 C | 35,0 C | | | |
| ji i | | 3, 2, 1 | . Sollwert 7 | 99,9+100,0°C | 35,0°C | 35,0°C | | 35,0°C |
| 308 | | 3, 2, 1 | . Sollwert 8 | 99,9+100,0°C | 35,0°C | 35,0°C | 35,0°C | . 35,0°0 |
| 3 IU | | 3, 2, 1 | . Nachtoffset | 20,0+20,0 K | 0,0 K | ļ 0,0 K | 0,0 K | .l0,0 K |
| d | oem. | 3, 2 | . Nachtbegrenzung | 0100% | 100% | 100% | 100% | 100% |
| d 12 | | l3. 2. 1 | l. Hvsterese | 0.120.0 K | l. 2.0 K | J 2.0 K | L2.0 K | .l2.0 K |
| 3 13 | oem. | 3, 2 | . Hýsterese-Lage | H = symmetrisch H = unterhalb des | H | H | H | H |
| | | | | Sollwerts H = oberhalb des | | | | |
| | | | | Sollwerts | | | | |
| 3 IY | oem. | 3, 2 | . Sollwertschiebung über Außentemperatur, | 0,0+60,0°C | 0,0°C | 0,0°C | 0,0°C | .ļ0,0°C |
| | | | Grenztemperaturunten | | | | | |
| d 15 | oem. | 3, 2 | Sollwertschiebung über Außentemperatur, Temperaturbereich | | | | 0,0 K | 0,0 K |
| d 15 | oem. | 3, 2 | Sollwertschiebung über Außentemperatur, Faktor | 5.0+5 0 K/K | .0.0 K/K | 0,0 K/K | 0.0 K/K | .l0.0 K/ |
| | oem | 3 2 | . Hochdruck-Störgrenze | _99 () +100 () | 42 000 | 100 00 | 100 0°C | 100 0 |
| 3 18 | oem | 3, 2 | . Hochdruck-Vorwarngrenze | _00 0 +100,0 | 1 2,0 0 | 100,000 | 100,0°C | 100,0 |
| O' | oem. | , کے | . i iodiuiuck-voiwaiiigielize | - 33,U+ IUU,U 1 600 Cal | 10.00 | 100,0 C | 100,0 C | 100,0 |
| <u>119</u> | oem. | 3, 2 | . Warnverzögerung | 1000 Sek | 10 Sek | 600 Sek | buu Sek | 600 S |
| 1 <u>2</u> 0, | | 3, 2 | P Analogausgang Ausgabeverzögerung (Output Delay) | 0100 Sek | 0 Sek | l 0 Sek | 0 Sek | .ļ0 Sek |
| 经 | | 3, 2 | . P Analogausgang Schrittweite | 1100% | 100% | 100% | 100% | .µ100% |
| 122 | oem. | 3, 2 | . Stufensčhaltwerk - Grundlastumschaltung | | hr0 | hr0 | hr0 | hr0 |
| | | | An Pos. a sind diese Grundlastfunktionen einstellbar: | rr0 = Lfz/Lfz/aus | | [| | 1 |
| | | | 0=aus, r=Vorlauf nach Laufzeit, h=Vorlauf nach Standzeit | hr0 = Stz/Lfz/aus | | | | |
| | | | An Pos. b sind diese Grundlastfunktionen einstellbar: | rr1 = Lfz/Lfz/ein | | | | |
| | | | 0 = aus, r = Rücklauf nach Laufzeit, An Pos. c sind diese Grundlastfunktionen einstellbar: | hr1 = Stz/Lfz/ein | | | | |
| | | | Schalthäufigkeitsoptimierung: 0 = aus, 1 = ein | | | | | |
| ш і | + | 2.0 | Verlauf Verzägerung 1 (erste einzuscheltende Stufe) | 0900 Sek | 10 Cale | 0.001 | 0.00% | 0.00 |
| | | 3, 2 | . Vorlauf-Verzögerung 1 (erste einzuschaltende Stufe) | 0900 Sek | 10 Sek | 0 Sek | 0 Sek | 0 Sek |
| 445 | | 3, 2 | . Vorlauf-Verzögerung 2 | 0900 Sek | 10 Sek | 0 Sek | 0 Sek | |
| | tec | 3, 2 | . Vorlauf-Verzögerung 3 | 0900 Sek | 10 Sek | 0 Sek | 0 Sek | .ļ0 Sek |
| 344 | tec | 3, 2 | . Vorlauf-Verzögerung 4 | 0900 Sek | 10 Sek | 0 Sek | .ļ 0 Sek | .ļ0 Sek |
| d45 | tec | L3. 2 | l. Vorlauf-Verzögerung 5 | 0900 Sek | l 10 Sek | l0 Sek | 0 Sek | .l0 Sek |
| d45 | | 3 2 | . Vorlauf-Verzögerung 6 | 0 900 Sek | 10 Sek | 0 Sek | 0 Sek | |
| d47 | tec | 3 2 | Vorlauf-Verzögerung 7 | 0 900 Sek | 10 Sek | 0 Sek | 0 Sek | |
| 348 | tec | 3, 2 | Vorlauf-Verzögerung 8 | 0 000 Sek | 10 Sek | 0 Sek | 0 Sek | 0 804 |
| | | | | | | | | |
| | tec | 3, 2 | . Rücklauf-Verzögerung 1 (letzte auszuschaltende Stufe) . . Rücklauf-Verzögerung 2 | 0900 Sek | 10 Sek | 0 Sek | 0 Sek | . 0 Sek |
| d52 | tec | 3, 2 | . Rücklauf-Verzögerung 2 | 0900 Sek | 10 Sek | 0 Sek | 0 Sek | .ļ0 Sek |
| | tec | 3, 2 | l. Rücklauf-Verzögerung 3l | 0900 Sek | l 10 Sek | l0 Sek | 0 Sek | 0 Sek |
| 35Y | tec | 3. 2 | Rücklauf-Verzögerung 4 | 0900 Sek | 10 Sek | 0 Sek | 0 Sek | 0 Sek |
| | tec | 3, 2 | . Rücklauf-Verzögerung 5 | 0900 Sek | . 10 Sek | 0 Sek | 0 Sek | |
| | | 3. 2 | Rücklauf-Verzögerung 6 | 0 900 Sek | 10 Sek | 0 Sek | 0 Sek | |
| | | 3 2 | Rücklauf-Verzögerung 7 | 0 900 Sek | 10 Sek | 0 Sek | 0 Sek | |
| | | 3, 2 | Rücklauf-Verzögerung 8 | 0 000 Sek | 10 56k | 0 Sch | 0 Sch | 0 001 |
| | | · 1 | | | | | | |
| | | | Motor 1 automatisch / manuell | on (dauerhaft ein) | | | | |
| 162 | oem. | | Motor 2 automatisch / manuell | dto | Aut | Aut | Aut | Aut |
| £63 | oem. | 3, 2 | Motor 3 automatisch / manuell | dto | Aut | Aut | Aut | Aut |
| 364 | oem. | 3, 2 | Motor 4 automatisch / manuell | dto | Aut | Aut | Aut | Aut |
| 355 | oem. | 3, 2 | Motor 5 automatisch / manuell | dto. | Aut | Aut | Aut | Aut |
| 355 | oem. | 3, 2 | Motor 6 automatisch / manuell | dto. | Aut | Aut | Aut | Aut |
| ,557 | oem. | 3, 2 | Motor 7 automatisch / manuell | | | Aut | Aut | |
| :58 | oem. | | Motor 8 automatisch / manuell | dto | Aut | Aut | Aut | Aut |
| _ | | · 1 | | | | | | |
| <u> </u> | oem. | 3, 2 | Mindest-Stillstandszeit Motor 1 | 020 Min | 0 Min | 0 Min | 0 Min | 0 Min |
| £72 | oem. | 3, 2 | Mindest-Stillstandszeit Motor 2 | 020 Min | 0 Min | 0 Min | | |
| 373 | oem. | 3, 2 | Mindest-Stillstandszeit Motor 3 | 020 Min | 0 Min | 0 Min | | |
| 374 | oem. | 3, 2 | Mindest-Stillstandszeit Motor 4 | 0 20 Min | 0 Min | 0 Min | | |
| 375 | oem. | 3, 2 | Mindest-Stillstandszeit Motor 5 | | 0 Min | 0 Min | | |
| | | | | | | | | |
| 1 <u>75</u> | oem. | 3, 2 | Mindest-Stillstandszeit Motor 6 | | 0 Min | 0 Min | | |
| | oem. | 3, 2 | Mindest-Stillstandszeit Motor 7 | | 0 Min | | | |
| | 1 | | | O OO Min | O 8 45 | O N 45 | O B 45 | - O M 4: |
| ררנ 18 | oem. | 3, 2 | Mindest-Stillstandszeit Motor 8 | 020 Min | 0 Min | 0 Min | 0 Min | .µ U IVIII |

Zugangsebenen

Es sind nicht immer alle Parameter auf der Bedienoberfläche sichtbar. Je nach Berechtigung des Bedieners werden Parameter ein- bzw. ausgeblendet.

Es gibt drei Ebenen:

Ebene 1 - nur ausgewählte Parameter - für den Endkunden (Defaultanzeige) Ebene 2 - Parameter für den Techniker (P99 = 88) Ebene 3 - alle Parameter (P99 = 70)

Zur Eingabe der Zugangsberechtigung gibt es in der Modusliste den Parameter ${\bf P99}$.

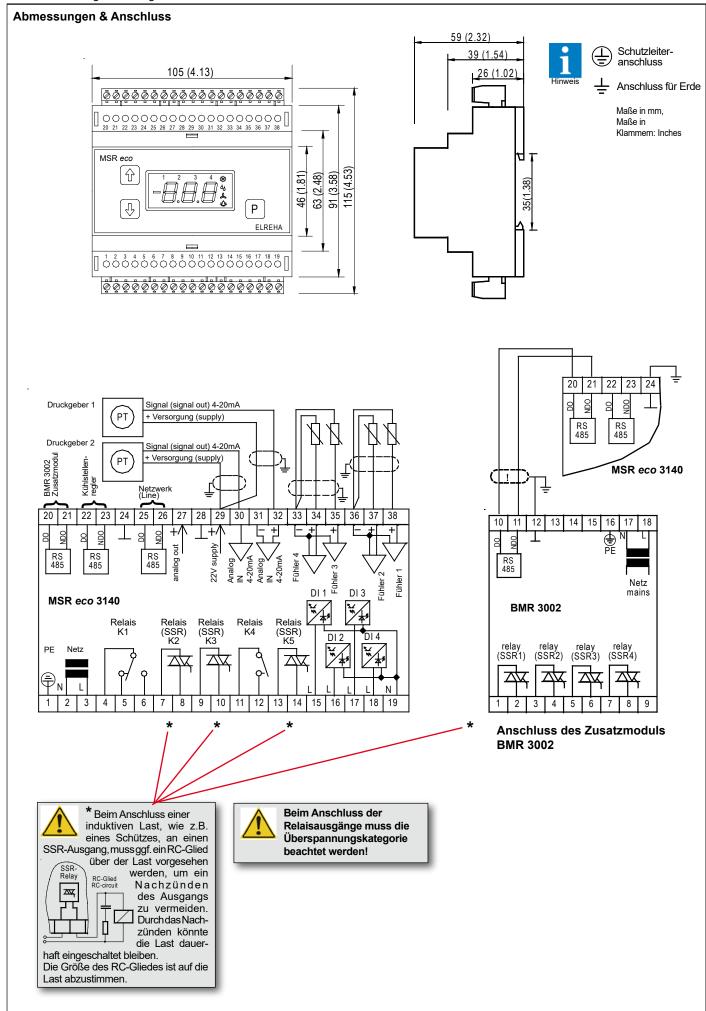
Wird bei diesem Parameter der Wert 88 eingegeben, werden alle Parameter der Ebene 2 angezeigt.
Bei Eingabe des Wertes 70 werden alle Parameter der Ebene 3 angezeigt.

Wird der Regler 3 Minuten nicht bedient, so springt die Anzeige auf die Grundanzeige zurück und es sind nur noch die Parameter der Ebene 1 zugänglich. Angezeigt werden immer nur die Parameter, die für die eingestellte Zuordnung auch benötigt werden.

Mit dem Parameter **h91** können mit dem Code **70** eine von vier fest vorgegebenen Konfiguration bzw. eine gespeicherte Konfiguration geladen werden. Zum besonderen Schutz muss bei diesem Parameter jedes mal die Codenummer 70 eingegeben werden.

Auswahlmöglichkeiten: "cF1", "cF2", "cF3", "cF4", "cF4", "cFU" und "---" für Abbruch. Die Werte der vier festen Konfigurationen sind in der Parameterliste ersichtlich.

| | | gsliste | | | 011 | 0.0 | 0.00 | 011 |
|---------------|--|--|--|--|-------------------------|-------------------------|------------------------|-----------------------|
| | | | Bedeutung | Bereich | Cf1 | Cf2 | Cf3 | Cf4 |
| ₩ 1 | tec . | 3, 2 | . Funktion von Relais 1 | = aus, on= dauerhaft ein, | RLA | L1 | | lL 1 |
| HO2 | | | Funktion von Relais 2 (SSR) | dto | L I | | L2 | <u>LZ</u> |
| | | . 3, 2 . 3, 2 | . Funktion von Relais 3 (SSR) . Funktion von Relais 4 | dto. | | | | L3 |
| h05 | .tec | l. 3. 2 | Funktion von Relais 5 (SSR) | .dtodto. | | 3 | | LS |
| h05 | .tec | . 3, 2 | . Fkt. Zusatzmodul-BMR Rel.1 (SSR). | .dto. | | | | |
| h08 | .tec | . 3, 2 | | | | | | |
| ት <u>09</u> | .tec | . 3, 2 . 3, 2, 1 | Fkt. Zusatzmodul-BMR Rel.4 (SSR). | dto | | | | |
| h11 | ļ. | . 3, 2, 1 | L Kaltemittel SD t2 | <u>-999</u> +999 | () | 1 () | 1 () | l () |
| ₽15 | ļ. | . 3, 2, 1 . 3, 2, 1 | . Kältemittel SD f1 | _999_+999 _999_+999 | 100 | 100 | 100 | 100 |
| <i>ከ የ</i> ዛ | | . 3, 2, 1 | . Kältemittel HD f3 | 013 | 0 | 0 | l0 | 0 |
| <u> ከ ነ</u> ፩ | ļ | . 3, 2, 1 . 3, 2, 1 | | 999+999 999+999 | | | | |
| h 17 | ··· | . 3, 2, 1 . 3, 2, 1 . 3, 2 | Kältemittel HD f0 | 999+999 20 | 0 | 0 | 0 | 0 |
| h20 h21 | .oem | . 3, 2 | Fühlertyp | 20 / = TF201, 50 / = TF501, 5₀ / 5ℴ2 = kd.spez = ausgeschaltet, d /5 = Anzeigefühler, | 50 ! | 50 1 | 50 1 | 50 1 |
| | | | _ | Lco = Regelfühler SD, hco = Regelfühler HD, | | | | |
| P53 | .oem | . 3, 2 . 3, 2 | Funktion Fühlereing. 2 | .dtodto. | | | | |
| h24 | l.oem | l. 3. 2 | l. Funktion Fühlereing. 4 | . dto | | l | l | |
| h26 | .oem | . 3, 2 | Funktion Druckgebereing. 2, 4/20mA. | dto | | bco | bco | bco |
| h3 I | .oem | . 3, 2 | . Funktion Digitaleingang (DI) 1 | = ausgeschaltet, Lℂ / = Lastbegrenzung 1, LℂZ = Lastbegrenzung 2, | | ҒЬН | ҒЬН | ҒЬН |
| Hinweis d | ler Info Co" ist Die 3 Be OEM Tech | rmation und das Passwedienercod I-Code (oe niker-Code | m) : Monat + Stunde + 20 | FbL = Zwangsrücklauf (passiv), FbH = Zwangsrücklauf (aktiv), dnL = Nachtbetrieb (passiv), dnH = Nachtbetrieb (aktiv), LFL = externe Saugdruckstörung (passiv), LFH = externe Saugdruckstörung (aktiv), MFL = externe Hochdruckstörung (aktiv), MFH = externe Hochdruckstörung (aktiv), r ! = Rückmeldung SD-Motor 1, | | | | |
| | Tunc | len-code (|). Office Gode | r∂ = Rückmeldung SD-Motor 2. | | | | |
| | | | | r∃ = Rückmeldung SD-Motor 3, rЧ = Rückmeldung SD-Motor 4 | | | | |
| h32 | .oem | . 3, 2 | . Funktion Digitaleingang (DI) 2 | dto | | 1 | 1 | r 1 |
| h33 h34 | .oem | 3, 2 | Funktion Digitaleingang (DI) 3 | dto. dto. 42∄ = Strom 4-20mA , ∄ 년= Spannung 0-10V | | 2 | 5 | -3 5 |
| h40 | .oem | . 3, 2 | Analogausgang liefert | ฯฮบิ = Strom 4-20mA , มิ เมื่= Spannung 0-10V | 0 10 | 0 0 | 0 10 | 010 |
| ורח | .oem | . 3, 2 | . Analogausgang arbeitet als/liefert | = 0V / 4 mA | | nr | nr | กr |
| | | | ODUL sistem manus barrens de la companya del companya del companya de la companya | ! P DI Regier SD HP - D Regier HD | | | | |
| h50 | .tec | | . CRII Leistungsregelung verwenden . Nr. des priorisierten Motors (SD) | . 0 = nein, 1 = ja | . () | 1.0 | l0 | l 1 |
| h5 ! | .tec | . 3, 2 | Stufenanzahl SD-Motor 1 | . 08 | . 1 | .1 | 2 | 3 |
| 52 53 | .tec | | Stufenanzahl SD-Motor 2 Stufenanzahl SD-Motor 3 | 08 | .0 | l.1 l.1 | l1 l1 | 1 1 |
| አ 5ዣ | .tec | . 3, 2 | Stufenanzahl SD-Motor 4 | 0.8 | . 0 | l.0 | l0 | 0 |
| h55 | .tec | | . Stufenanzahl SD-Motor 6 | 0.8 | . 0 | 0 | l0 | 0 |
| h57 | .tec | | Stufenanzahl SD-Motor 7 | 0 8 | 0 | 0 | 0 | 1 0 |
| հ58 հδ∣ | .tec .tec | . 3, 2 | | 0 .8 | | | | |
| h62 h63 | .tec | | Schaltausgang SD Stufe 2 invertiert | . 0 = nein, 1 = ja | .0 | | 1 | 1 |
| አ 5ዣ | | . 3, 2 | . Schaltausgang SD Stufe 4 invertiert. | 0 = nein, 1 = ja | . 0 | .0 | 0 | 0 |
| ኑ65 ኑ66 | .tec | . 3, 2 . 3, 2 | Schaltausgang SD Stufe 5 invertiert | l 0 = nein, 1 = ja | .0 | l.0 | 0 | 0 |
| h57 | .tec | . 3, 2 | . Schaltausgang SD Stufe 7 invertiert. | 0 = nein, 1 = ja | . 0 | .0 | 0 | 0 |
| ⊦68 ትገ! | .tec | | I. Schaltausgang SD Stufe 8 invertiert. I. Stufenanzahl HD-Motor 1 | . 0 = nein, 1 = ja . 0 = nein, 1 = ja | .0 | l.0 | 0 0 | 0 |
| bis | | · · | Ctufer annual LID Mater 0 | 08 | | | 0 | 0 |
| հ78 አ8¦ | | | . Stulenanzani HD-เพิ่มเดิ 8 . Schaltausgang HD Stufe 1 invertiert. | . 08 | .0 | .0 | 0 | 0 0 |
| bis h88 | | | | l - | | | l | |
| | | . 3, 2 . 3 | . วันเลเลนรัฐสาช ที่บั วันเย ช invertiert. Konfiguration speichern | . 0 = nein, 1 = ja = beenden ohne speichern mit RET-Taste | . • • • | . | | U |
| | 70 | | | | | | | |
| | | . 3 | Norniguration laden (mit Code 70) | do = speichern mit RE1-1aste = keine, cF ≀ = Konf. 1, cF2 = Konf. 2, cF3 = Konf. 3, cF4 = Konf. 4, cF⊍ = Konfig. user | - | - | - | - |
| h92 h93 | .tec | . 3, 2 . 3, 2, 1 | ErwModul BMR 3002 vorhanden | 0 = nein 1 = ia | .0 | 0.5.5.5 | 0 | 0 5 6 |
| h94 | | 3 2 1 | Ohlergrenze Druckgebereingang 1 JObergrenze Druckgebereingang 1 | 1,0 160,0 bar | 1,0 bar. . +9.0 bar. | i0,5 bar. i.+7.0 bar | 0,5 bar l +7.0 bar. | l0,5 bai l +7.0 ba |
| h95 | . | . 3. 2. 1 | Untergrenze Druckgebereingang 2 | 1,0160,0 bar 1,0160,0 bar 1,0160,0 bar 1,0160,0 bar | 1,0 bar . | .0 bar | 0 bar | .0 bar |
| ኑ95 ኑ99 | <u> </u> | . 3, 2, 1 . 3, 2, 1 | Obergrenze Druckgebereingang 2 Verwendetes Kältemittel | SEt abaschaltst | | | l | |
| | | | Falls Kältemittel nicht aufgeführt, siehe Seite 10 | Regelung nur über Temperaturfühler 1= NH3, 2= R134a, 3= R22, 4= R23, 5= R404a, 6= R507, 7= R402A, 8= R402B, 9= R407C, 10= R123, 11= R290, 12= CO2, 13= R502, | 2 | 2 | 2 | 2 |
| | | | | 14= R723, 15= R410A, 16= R407F, 17= R448A, 18= R449A, 19=R1270 | | | | |



ALLGEMEINE ANSCHLUSS- UND SICHERHEITSHINWEISE



Diese Anleitung muss dem Nutzer jederzeit zugänglich sein. Bei Schäden, die durch unsachgemäße Handhabung oder Nichtbeachten der Anleitung und der Sicherheitshinweise verursacht werden, übernehmen wir keine Haftung! In solchen Fällen erlischt jeglicher Garantieanspruch.

Diese Anleitung enthält zusätzliche Sicherheitshinweise in der Produktbeschreibung. Bitte beachten!



Falls Sie Beschädigungen feststellen, so darf das Produkt NICHT an Netzspannung angeschlossen werden! Gefahr Es besteht Lebensgefahr!

Ein sicherer Betrieb ist eventuell nicht mehr möglich wenn:

- · das Gerät sichtbare Beschädigungen aufweist,
- das Gerät nicht mehr funktioniert,
- nach längerer Lagerung unter ungünstigen Bedingungen,
- starken Verschmutzungen oder Feuchtigkeit,
- nach schweren Transportbeanspruchungen.
- · Die Installation und Inbetriebnahme des Gerätes darf nur durch eine Elektrofachkraft oder unter der Aufsicht einer Elektrofachkraft durchgeführt werden.
- Halten Sie das Gerät bei der Montage sicher vom Stromnetz getrennt! Stromschlaggefahr!
- Betreiben Sie das Gerät niemals ohne Gehäuse. Stromschlaggefahr!
- Aus Gründen der Berührsicherheit darf das Gerät nur im geschlossenen Schaltschrank bzw. Schaltkasten betrieben werden.
- Eine vorhandene PE-Klemme des Gerätes muss auf PE gelegt werden! Stromschlaggefahr! Zusätzlich funktioniert die interne Filterung von Störungen nur eingeschränkt, fehlerhafte Anzeigen können die Folge sein.
- Das Gerät darf nur für den auf Seite 1 beschriebenen Einsatzzweck verwendet werden.
- Bitte beachten Sie die am Einsatzort vorgeschriebenen Sicherheitsvorschriften und Normen.



- technische Grenzen (siehe Technische Daten), z.B.
- Spannungsversorgung (auf dem Gerät aufgedruckt)
- Vorgeschriebene Umgebungsbedingungen (Temperatur- bzw. Feuchtegrenzen)
- Maximale Belastung der Relaiskontakte im Zusammenhang mit den maximalen Anlaufströmen der Verbraucher (z.B. Motoren, Heizungen).

Bei Nichtbeachtung sind Fehlfunktionen oder Beschädigungen möglich.

- Fühlerleitungen müssen abgeschirmt sein und dürfen nicht parallel zu netzführenden Leitungen verlegt werden. Die Abschirmung ist einseitig, möglichst nahe am Regler, zu erden (Potentialausgleich / PA). Wenn nicht, sind induktive Störungen möglich!
- Bei Verlängerung von Fühlerkabeln beachten: Der Querschnitt ist unkritisch, sollte aber mind. 0,5mm² betragen. Zu dünne Kabel können Fehlanzeigen verursachen.
- Vermeiden Sie den Einbau in unmittelbarer N\u00e4he von großen Schützen (starke Störeinstrahlung möglich).
- Bitte beachten Sie bei der Installation von Datenleitungen die dafür nötigen Anforderungen.
- Alle angeschlossenen Temperaturfühler müssen identisch sein. Unterschiedliche Typen sind gleichzeitig nicht
- Bei dauerhafter Verwendung von TF-Temperaturfühlern in Flüssigkeiten müssen Tauchhülsen verwendet werden! Bei starken Temperaturschwankungen besteht Beschädigungsgefahr des Fühlers!



Die Reinigung der Frontfolie kann mit einem weichen Tuch und haushaltsüblichen Reinigungsmitteln erfolgen. Säuren und säurehaltige Mittel dürfen zum Reinigen nicht verwendet werden. Beschädigungsgefahr!



In diesen Fällen wird ein Zuordnungsfehler ausgelöst:

- Mehr als 8 HD-Stufen bzw. mehr als 8 SD-Stufen zugeordnet. SD-Regelfühler, HD-Regelfühler, Außentemperaturfühler oder
- Saugrohrfühler mehrfach selektiert
- Kein SD-Regelfühler und kein HD-Regelfühler selektiert. Relaisfunktion 6 bis 9 vergeben aber kein BMR selektiert. SD-Regelfühler selektiert aber keine SD-Stufen und kein Analogausgang SD.
- HD-Regelfühler selektiert aber keine HD-Stufen und kein Analogausgang HD.
- Analogausgang SD aber ohne SD-Stufen selektiert und VVR eingeschaltet. Wenn kein SD-Regelfühler selektiert ist aber
- - * SD-Stufen * ein Saugrohrfühler * SD-Analogausgang
 - * Digitaleingang für
 - Rückmeldung, Lastbegrenzung, Zwangsrücklauf, externe Saugdruckstörung Wenn kein HD-Regelfühler selektiert ist aber
- - HD-Stufen
 - * Außentemperaturfühler

 - * HD-Analogausgang * Digitaleingang für externe Hochdruckstörung
- Nach einem Motor mit null Stufen kommt noch ein Motor mit
- mindestens einer Stufe. Für jede SD- und HD-Stufe muss genau ein Relais selektiert sein, sonst Zuordnungsfehler. Für nicht benötigte SD- / HD-Stufen darf kein Relais selektiert sein.
- Mehr Rückmeldeeingänge selektiert als Motoren vorhanden.
- Gleicher Rückmeldeeingang mehrfach selektiert
- Priorisierter Motor größer als null aber keine SD-Stufen selektiert.
- CRII-Modus aktiviert aber
- * SD-Motor 1 hat weniger als 2 Stufen
 * SD-Analogausgang selektiert
 Für CRII-Leistungsstufe ist kein SSR vergeben.
- Mindestens ein Stromeingang selektiert aber kein Kältemittel.

Neue Kältemittel ohne Firmwareupdate



Falls Sie ein Kältemittel verwenden, das nicht im Regler vorhanden ist. können Sie den Kältemittelparameter h99 auf "SEt" einstellen. Damit haben Sie die Möglichkeit, mit den Parametern h10 bis h17 ein Kältemittel abzubilden. Die notwendigen Einstellungen für diese Parameter finden Sie auf unserer Homepage unter:

www.elreha.de >> SERVICE/DOWNLOAD >> Technische Handbücher / Archiv >> Parameterliste für Kältemittel

Die Tabelle wird von uns nach Bedarf immer wieder um neue Kältemittel erweitert

Funktionsbeschreibung

Eingangsinformationen des ReglersDie Eingangsinformation kommt von einem Zwei-

leiter-Drucktransmitter mit 4-20 mA-Signal oder einem der 4 Temperaturfühler. Die Quelle wird in der Zuordnungsliste bei h21...h26 festgelegt. Wird als Quelle ein Drucktransmitter ausgewählt, muss zusätzlich immer bei h99 ein Kältemittel ausgewählt werden, aus dem dann eine Temperatur in °C berechnet wird.

Drucktransmitter anpassen, Anzeigenkorrektur Für einen Drucktransmittereingang muss jeweils festgelegt werden, welchem Druck die gelieferten 4-20 mA Signale entsprechen.

4-20mA-Eingänge

Für diese Eingange werden die passenden Druckwerte mit h93, h94 (Druckgebereingang 1) und h95, h96 (Druckgebereingang 2) bestimmt.

Fühler-/Transmitterfehler

Bei einem erkannten Fühler-/Transmitterfehler schalten alle Stufen nacheinander mit der eingestellten Vorlaufzeit zu. Auch das Warnrelais (ALA) ab, sofern es zur Verfügung steht.

Ansteuerung von Verdichtern (Last)

Der MSR eco kann maximal 8 (mit Erweiterungs-modul BMR 3002) Einzel- oder mehrstufige Lasten ansteuern. Art und Stufenzahl der angeschlossenen Lasten wird dem Regler durch die Parameter h51 bis h58 mitgeteilt. Beispiel:

| Verdichter | Pro | gran | nmie | rung | Relaisbelegung bei h01 h05 |
|-----------------|-----|------|------|------|-------------------------------|
| | h51 | h52 | h53 | h5 4 | frei einstellbar |
| 4x Einzelmasch. | 1 | 1 | 1 | 1 | |
| 2x 2-stufige | 2 | 2 | 0 | 0 | |
| 1x 3-stufig | 3 | 0 | 0 | 0 | |
| 1x 3-stufig und | | | | | |
| 1x Einzelmasch. | 3 | 1 | 0 | 0 | |

Stufenschaltwerk

Verwendbar für

- Standardverdichter
- Verdichter mit CRII-Regelstufen/Leistungsregelung
- Kondensations-Hochdruckregelung

Standardverdichter (SD)

Der Regel-Sollwert wird mit **r01** (Tagsollwert) oder **r02** (Nachtsollwert) vorgegeben. Mit **r03** kann ein Maximalwert für diesen Sollwert festgelegt werden. Die Größe der Hysterese wird mit r04 festgelegt, r05 bestimmt die Lage oberhalb, unterhalb oder symmetrisch um den Sollwert.

Vorlauf (Stufen schalten zu)

Überschreitet der Istwert den Einschaltpunkt, dann startet die Vorlaufverzögerung (r41...r48, individuell für jede Stufe). Nach Ablauf dieser Zeit wird eine Stufe zugeschaltet. Dann läuft die individuelle Verzögerungszeit ein weiteres Mal ab bis die nächste Stufe zuschaltet, usw.

Neutralzustand

Befindet sich der Istwert innerhalb des Hysterese-bereiches **r04/r05**, dann befindet sich der Regler im Beharrungszustand und Stufen werden weder zu- noch abgeschaltet.

<u>Rücklauf (Stufen schalten ab)</u> Unterschreitet der Istwert den Ausschaltpunkt, dann wird die Rücklaufverzögerung (r51...r58, individuell für jede Stufe) gestartet. Nach Ablauf diese Zeit schaltet eine Stufe ab. Danach läuft die individuelle Rücklaufzeit ein weiteres Mal ab, bis die nächste Stufe abschaltet usw.



L21 zeigt, in welchen Zustand sich der Regler gerade befindet.

Fällt der gemessene/errechnete Istwert auf einen kritischen Wert, wird auf zweierlei Art reagiert. Wird der Parameterwert r07 (Vorwarngrenze) unterschritten, dann werden nach Ablauf von r08 mindestens 50% der Motoren abgeschaltet. Wird der Parameterwert **r06** unterschritten, dann erfolgt zusätzlich ein Zwangsrücklauf, d.h. alle Motoren werden abgeschaltet.

Grundlastumschaltung / Schalthäufigkeitsoptimierung

Ist eine Anlage richtig dimensioniert, werden nicht alle Verdichter/Lüfter ständig laufen.

Somit würden bei Verwendung normaler Stufenschaltwerke einzelne Motoren dauernd und andere fast überhaupt nicht belastet. Während des Betriebs einer Anlage ist man deshalb bestrebt, die Motoren so zu steuern, dass diese etwa gleiche Laufzeiten aufweisen. Dieses ist Aufgabe der Grundlastumschaltung (auch Sequenzierung genannt).

Die Einstellung bei r22 berücksichtigt die Relativlaufzeiten der einzelnen Stufen und sorgt dafür, dass alle Motoren über einen längeren Zeitraum in etwa die gleichen Laufzeiten aufweisen. Dabei können verschiedene Varianten ausgewählt werden

Bei mehrstufigen Lasten wird nur die Laufzeit der

Grundstufe (= Motor ein) berücksichtigt. Die Regelung erfasst und speichert Laufzeit und Stillstandszeit jedes Motors. Anhand dieser Daten kann entschieden werden, welcher Motor zu- oder abgeschaltet wird.

Dabei kann man für den Vorlauffall wählen, ob der Regler den Motor mit der kürzesten Laufzeit (a) oder der längsten Stillstandszeit (b) auswählen soll. Beim Rücklauf wird immer der Motor mit der längsten Laufzeit zuerst abgeschaltet.

Wenn sich über längere Zeit die Druckverhältnisse in der Anlage nicht ändern, erfolgt kein Vor-/Rücklauf und eine Sequenzierung ist dann nicht möglich. Die "Beharrungszeit" (**r20**) sorgt dann nach Ablauf der eingestellten Zeit für einen kurzzeitigen Rücklauf, um eine neue Verdichterauswahl zu ermöglichen. Weiterhin ist es möglich, eine Optimierungsfunktion (c) für die Schalthäufigkeit zu wählen. Ist die Optimierungsfunktion eingeschaltet, dann schaltet der Regler beim Rücklauf zuerst eine noch laufende Leistungsstufe ab, bevor er eine Grundstufe ausschaltet.



Kein bestimmter Motor läuft also auf Grundlast, sondern es erfolgt die gleichmäßige Auslastung aller Einheiten.

Mit r21 wird eine Betriebsrückmeldezeit festgelegt, nach deren Ablauf ein Rückmeldesignal erst erfasst

Mindest-Stillstandszeit

Ist ein Motor abgeschaltet worden, kann er erst nach der Mindest-Stillstandszeit (r71...r78) wieder eingeschaltet werden.

Steuerung von Verdichtern mit CRII-System Leistungsregelung

Dieses Steuerungsverfahren wird mit dem Parameter "h49" aktiviert. Es kann mit diesem Verfahren nur ein Verdichter gesteuert werden.

Bei diesen Verdichtertypen kann der Motor einge-schaltet sein, ohne dass Kälteleistung erzeugt wird. Die Steuerung der Kälteleistung erfolgt durch schnelle Zu- und Abschaltung der Leistungsstufen.

Ansteuerung

Die Ansteuerung der CRII-Ventile erfolgt immer invers, das heißt wenn am entsprechenden Schaltausgang Spannung anliegt, ist die jeweilige Leistungsstufe deaktiviert.

Das Schaltverhalten muss für jede Leistungsstufe getrennt eingestellt werden (bei CRII-Leistungsstufen invertiert, h61...h68).

Im Stillstand werden die CRII-Ventile des Motors spannungslos geschaltet. Beim Start des Motors werden zeitgleich die Schaltausgänge der Lei-stungsstufen bedient. Wenn der Motor ohne Leistungsstufen läuft, startet eine einstellbare Timeoutzeit "r24"

Ist diese Zeit abgelaufen, so wird der Motor zwangsweise abgeschaltet. Um gleichmäßige Schaltspiel-Häufigkeiten der CRII-Ventile zu gewährleisten, werden regelmäßige Sequenzwechsel durchgeführt. Das Vor- und Rücklaufverhalten der Stufen erfolgt wie bei der Standardanwendung.

Hin-/Herschalten (Toggeln) von Leistungsstufen

Wenn sich der Leistungsbedarf so entwickelt, dass eine Leistungsstufe mehrmals hintereinander einund ausgeschaltet wird, so kommt bei diesen Schaltvorgängen die Vorlauf- bzw. Rücklaufzeit nicht zur Anwendung, sondern die jeweilige Stufe kann unter Berücksichtigung der Beharrungszeit "**r23**" sofort ein- oder ausgeschaltet werden.

Grundlastumschaltung mit Schalthäufigkeitsoptimierung bei Rücklauf

Aufgrund der besonderen Erfordernisse der An-steuerung in Bezug auf die Grundstufe funktioniert die Schalthäufigkeitsoptimierung nicht und muss deaktiviert werden. Für den Parameter "r22" sind somit nur die Werte "000, rr0, hr0" zulässig.

Kondensations-Hochdruckregelung (HD)

Die Kondensations-Hochdruckregelung kann mit dem Analogausgang als P-Regler und/oder mit bis zu 8 Relaisstufen verwendet werden. Die Relaisstufen kann man beliebig bis zu 8 Maschinen zu-ordnen. Für jede Stufe gibt es eine Vorlauf- (**d41...** d48) und eine Rücklaufverzögerungszeit (d51... d58), sowie einen Sollwert (d01...d08). Jeder Motor besitzt eine Hand/AUS/Automatik

Einstellung (d61...d68), sowie eine Mindeststandzeit (d71...d78).

Die HD-Funktion verfügt über die gleiche Grundlastumschaltung mit Schalthäufigkeitsoptimierung wie die SD-Funktion. HD arbeitet mit einer einheitlichen Regelhysterese, deren Größe (d12) und Lage (d13) zum jeweils aktiven Sollwert eingestellt werden kann. Je nach Anzahl der eingeschalteten Stufen ergibt sich der Ein- und Ausschaltpunkt aus dem jeweiligen Sollwert - Hysterese bzw. dem nächsten Sollwert + Hysterese. Dabei wird die Lage der Hysterese berücksichtigt. Bei Verwendung des Analogausgangs als P-Regler wird der Proportio-nalbereich durch den jeweiligen Ein- und Ausschaltpunkt festgelegt. Falls 0 oder 1 Stufe selektiert ist, ergeben sich Ein- und Ausschaltpunkt aus dem ersten Sollwert und der eingestellten Hysterese.

Zwei Grenzwerte "HD-Störgrenze" (d17) und "HD-Vorwarngrenze" (d18) erzeugen bei Überschreitung Fehlermeldungen. Bei Überschreitung von d18 wird eine Lastbegrenzung der SD-Maschinen auf max. 75% der selektierten Maschinen aktiviert. Bei Überschreitung von d17 werden alle SD-Motoren per Schnellrücklauf abgeschaltet.

Minimal-Überhitzungsüberwachung (SD) Bei der Steuerung der Verbundanlage muss ver-mieden werden, dass durch eine zu kleine Überhitzung im Saugrohr flüssiges Kältemittel in die Verdichter gelangt. Dies ist im normalen Betrieb durch die Auslegung der Anlage gewährleistet. Bei großen Sprüngen in der Leistungsanforderung der Kühlstellen, z.B. bei Plattenwärmetauschern und kurzen Saugrohrleitungen, kann es jedoch vorkommen, dass zeitweise keine genügend große Verdichterleistung zur Verfügung steht, um jederzeit eine ausreichende Überhitzung zu gewährleisten.

Für solche Situationen steht eine Überwachungsfunktion "Warngrenzwert Überhitzung minimal" (P10) bereit, die bei zu geringer Überhitzung eine Warnung auslöst und bei entsprechender Einstellung die Expansionsventile der Kühlstellen sperrt.

Dazu wird ein zusätzlicher Temperaturfühler (Sut) am Saugrohr verwendet. Aus dessen Messwert und dem Wert des Saugdruckgebers wird die Sauggasüberhitzung des Verbundes berechnet. Bei Unterschreitung des einstellbaren Grenzwertes (P10) wird nach Ablauf einer Verzögerungszeit (P12) eine Warnung ,SSG Warnung ausgegeben und gegebenenfalls die Kühlstellen gesperrt. Der Rücklauf der letzten laufenden Verdichterstu-

fe wird nicht am normalen Schaltpunkt generiert, sondern der Verbund saugt bis zum Grenzwert der Saugdruckvorwarnung ab und schaltet dann unverzögert aus.

Warnung und Kühlstellensperre werden erst wieder aufgehoben, wenn die Überhitzung mindestens den Grenzwert plus eine einstellbare Hysterese erreicht.

Unterschreitet die Überhitzung einen zweiten Grenzwert (Abschaltgrenzwert Überhitzung minimal, P14), der kleiner als der erste Grenzwert ist, erfolgt nach Ablauf einer einstellbaren Verzögerung (P15) ein Schnellrücklauf des Verbundes und eine Fehlermeldung "SSG Störung" wird erzeugt. Die Verzögerung für die Abschaltung startet frühestens, nachdem die Warnverzögerung (P12, Warnverzögerung Überhitzung) abgelaufen ist. Der Verbund wird wieder freigegeben, sobald der zweite Grenzwert wieder erreicht oder überschrit-

Maschinen mit Rückmeldung (SD, Motor 1-4)

Um den tatsächlichen Status einer Maschine festzustellen, kann man die Sicherheitskette der Maschine mit einem Digitaleingang überwachen, dem eine Rückmeldefunktion (h31...h34, Zuordnungsliste) zugeordnet wurde. Der Regler schaltet eine Maschine ein und wartet dann auf eine Rückmeldung in Form von Netzspannung am Digitaleingang. Bleibt die Rückmeldung aus, wird die Maschine wieder abgeschaltet und eine neue gewählt. Der Zeitraum, den der Regler auf die Rückmeldung

wartet, wird mit r21 (Sollwertliste) festgelegt. Blieb das Einschalten einer Maschine erfolglos, wird diese nach einer automatisch berechneten Verzögerung wieder angefordert.

Schaltverhalten Stufenrelais

Das Schaltverhalten der Relais kann von aktiv (anziehendes Relais) auf passiv (abfallendes Relais) eingestellt werden

Die Parameter (h61 ... h68, SD) und (h81 ... h88, HD) legen dieses Verhalten fest. Mit der der Einstellung wird jeweils die Stufe invertiert, mit "0" schaltet sie normal ein.

Lastbegrenzung (SD) Über jeden der 4 Digitaleingänge kann eine Lastbegrenzung ausgelöst werden, z.B. zur En-ergieeinsparung zu Spitzenzeiten. Dabei können zwei Eingängen jeweils eine eigene Zahl von max. laufenden Motoren zugeordnet werden (r11...r12, Sollwertliste), um die Energieeinsparung variabler gestalten zu können.

Betriebsart der Motoren (manuell/automat.) Jeder Motor kann bei (r61...r68, SD) und (d61. d68, HD) manuell ein- (on) und ausgeschaltet (oFF) werden, z.B. um ihn abzuschalten oder zu testen. Standardmäßig sind die Parameter auf automatischen Betrieb (aut) eingestellt.

Tag-/Nachtumschaltung / 2. Sollwert

Zur Energieeinsparung kann jederzeit mit anderen Sollwerten gearbeitet werden. Bei **r01** (Sollwertliste) wird z.B. ein Tagsollwert festgelegt, bei **r02** der Nachtsollwert. Zwischen diesen kann mit der internen Schaltuhr (P21/P22) oder einem beliebigen Digitaleingang (h31...h34, Einstellung dnI oder dnH) umgeschaltet werden.

Konfiguriert man einen der DI-Eingänge zur Nachtsollwert-Umschaltung und der Eingang ist aktiviert, dann hat diese Vorrang, der Nachtsollwert ist aktiv und kann durch die Uhr nicht mehr beeinflusst werden. Soll die Umschaltung nur extern erfolgen, setzen Sie P21 und P22 auf oFF.

Für den Nachtbetrieb gibt es beim Hochdruckreg-ler einen Nachtoffset (d10) und zusätzlich eine Nachtbegrenzung (d11) für den Analogausgang.

SD-Schalthäufigkeitsoptimierung durch variable Vor-/Rücklaufzeiten (VVR)

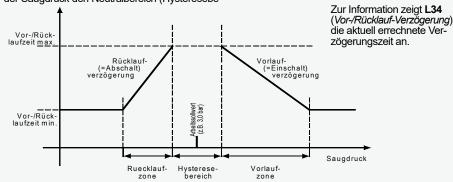
Bei geringen Abweichungen des Saugdrucks vom Sollwert sollen weniger Schaltspiele des Verbundes stattfinden. Bei rapiden Veränderungen des Saugdrucks soll jedoch schnell genug die erforderliche Leistung zur Verfügung gestellt werden, bzw. soll ein Leistungsüberschuss schnell wieder abgebaut werden. Hierfür eignen sich Vor-/Rücklaufzeiten, die, abhängig von der Sollwertabweichung, variabel gestaltet werden.

Bei r25 (Sollwertliste) wird diese VVR-Funktion

Die Vor-/Rücklaufzeiten beginnen zu laufen, sobald der Saugdruck den Neutralbereich (Hysteresebe-

reich) verlässt. Oberhalb und unterhalb des Hysteresebereiches befindet sich je ein definierbarer Bereich (Vorlaufzone r26 bzw. Rücklaufzone r27). Bewegt sich der Saugdruck-Istwert innerhalb dieser Bereiche, werden die Vorlauf- bzw. Rücklaufzeiten innerhalb der durch die Parameter (Vor/Rücklaufzeit min r28 und Vor-/Rücklaufzeit max r29) festgelegten Grenzen variiert.

Die Vor- bzw. Rücklaufzeiten werden immer kürzer, ie weiter sich der Istwert vom Sollwert weabewegt. Befindet sich der Istwert außerhalb des festgelegten Bereiches, wird jeweils die kleinste eingestellte Verzögerungszeit verwendet. Der Schaltvorgang erfolgt, wenn die abgelaufene Zeit größer als die aktuell berechnete Zeit wird.



SDS -

Saugdruckoptimierung durch Sollwertverschiebung mit Kühlstellenreglern

Kühlstellenregler mit EEx-Ventil:

Bei vermindertem Leistungsbedarf soll der Sollwert des Verbundes auf einem höheren als dem fest vorgegebenen Wert gehalten werden. Bei Leistungsanforderung der Kühlstellen muss jedoch sichergestellt sein, dass der Sollwert tief genug herunterfährt, damit die Kühlstellen auch tiefe Sollwerte erreichen können

Innerhalb eines festen Zeitintervalls wird geprüft, ob die Öffnungsgrade der EEx-Ventile der Kühlstellen des Verbundes einen bestimmten Grenzwert (r18) überschritten haben. Wurde mindestens an einer Kühlstelle der Grenzwert überschritten, dann muss der Sollwert des Verbundes um einen bestimmten Betrag (r19) abgesenkt werden.

Ebenso muss der Sollwert abgesenkt werden wenn an mindestens einer Kühlstelle der Istwert des Warnfühlers den Sicherheitsgrenzwert überschreitet. Der Grenzwert ergibt sich aus dem Einschaltpunkt + d03 (Adressliste).

Wenn innerhalb des Zeitintervalls mindestens eines der EEx-Ventile der Kühlstellen unterhalb des Grenzwertes (r17) liegt und keines oberhalb der Obergrenze sowie an keiner Kühlstelle der Sicherheitsgrenzwert überschritten ist, dann kann der Sollwert des Verbundes um einen Betrag (r19) angehoben werden. Der Sollwert kann maximal bis r03 (Sollwert maximum) angehoben werden.

Kühlstellenregler ohne EEx-Ventil:

Bei Kühlstellenreglern ohne EEx-Ventil wird das Verfahren in abgewandelter Form angewendet: Wenn der Istwert des Warnfühlers den Grenzwert überschritten hat (Einschaltpunkt + d03), wird eine Absenkung des Saugdrucksollwertes angefordert. Liegt der Istwert unterhalb oder gleich dem Grenzwert, so kann der Saugdrucksollwert angehoben werden.

Der von der Verdichter-Regelung verwendete Sollwert setzt sich aus dem eingestellten Sollwert (r01 oder r02) und den Offsetwerten zusammen, die durch die Optimierungsverfahren erzeugt werden. Der eingestellte Sollwert stellt den tiefsten möglichen Sollwert dar.

Für jeden angeschlossenen Kühlstellenregler mit EEx-Ventilen sind zwei Parameter vorhanden, mit denen diese Beeinflussung festgelegt wird:

d02 0=aus, 1=Grenztemperatur, 2=Grenztemperatur + Öffnungsgrad d03 Saugdruckschiebung-Temperaturoffset

Die aktuellen, durch diese Funktion erzeugten Anhebungen/Absenkungen werden durch L31/L32 angezeigt.

Analogausgang

Der Analogausgang kann als Regelausgang verwendet werden. Das Signal kann als Spannungssignal (010) oder als Stromsignal (420) abgenommen werden, einstellbar mit "**h40**" (Zuordnungsliste).

"L96" (Istwertliste) zeigt das aktuelle Ausgangssignal als %-Wert an.

Mit "h41" (Zuordnungsliste) wird das Verhalten des Ausgangs bestimmt:

Funktionen

"h41" = "- - - " Ausgang 0V bzw. 4 mA fest "h41" = "100" = Ausgang 10V bzw. 20mA fest "h41" = "LPI" = Ausgang für PI-Regelung SD "h41" = "HP" = Ausgang für P-Regelung HD

Regeln mit Analogausgang (PI-Regler, SD)

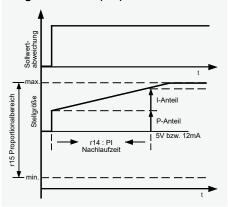
Zur Anpassung an die Regelstrecke sind in der Sollwertliste die folgenden Parameter einstellbar. Für den Betrieb mit großen Totzeiten stellt der Regler eine zusätzliche Stellgrößenverzögerung zur Verfügung:

| "r13" = | PI-Proportionalbereich, liegt |
|---------|-------------------------------|
| | symmetrisch um den Sollwert |
| "r14" = | PI-Nachlaufzeit (I- Anteil) |
| "r15" = | PI-Ausgabeverzögerung |
| "r16" = | PI-Schrittweite |
| | |

Erfolgt vom Regler eine Anforderung, bei der normalerweise das Signal des Analogausgangs steigen oder fallen würde, dann wird eine einstellbare Ausgabeverzögerungszeit (r15, Sollwertliste) gestartet. Innerhalb dieser Zeitperiode verändert sich das Ausgangssignal nur um einen eingestellen Prozentsatz (Schrittweite, **r16**). Steht "**r16**" auf "100%" und "**r15**" auf "0", dann ist die Funktion abgeschaltet.

Diese Parameter wirken sich auf alle mit dem Analogausgang realisierbaren PI-Funktionen aus.

Regelverhalten (SD)



Regeln mit Analogausgang (P-Regler, HD)

Zur Anpassung an die Regelstrecke sind in der Sollwertliste folgende Parameter einstellbar:

"d20" = P-Ausgabeverzögerung "d21" = P-Schrittweite

Diese Funktion kann zur Ansteuerung eines Frequenzumrichters verwendet werden.

Der P-Bereich ergibt sich dabei aus den Schaltpunkten für Vor- bzw. Rücklauf. Bei aktivem P-Regler wird nur ein Vorlaufsignal erzeugt, wenn der Analogausgang seinen Maximalwert erreicht hat. Umgekehrt wird nur ein Rücklaufsignal erzeugt, wenn der Änalogausgang auf 0% gefallen ist.

Über den Nachtbegrenzungssollwert (d11) kann der Maximalwert des Analogausgangssignals im Nachtbetrieb begrenzt werden..

Funktionskontrolle

L96 (Istwertliste) zeigt zur Kontrolle das aktuelle Ausgangssignal als %-Wert an.

Digitaleingänge

Mit den Digitaleingängen DI1...DI4 (für Netzspannung) können eine Reihe von Aufgaben ausgelöst werden, die in der Zuordnungsliste (h) festgelegt werden können

Wird der Eingang nicht benötigt, sollte erabgeschaltet werden. Ob der Eingang auf Spannung (aktiv) oder nicht vorhandene Spannung (passiv) reagiert, hängt von der zugeordneten Funktion ab:

--- = Der Digitaleingang ist ausgeschaltet

LC != Lastbegrenzung 1 (r11) wird ausgelöst (akt)

LC = Lastbegrenzung 2 (r12) wird ausgelöst (akt)

FbL = Zwangrücklauf der Stufen (passiv)

FbH = Zwangsrücklauf der Stufen (aktiv) dnL = Nachtbetrieb, d.h. Nachtsollwert (passiv)
dnH = Nachtbetrieb, d.h. Nachtsollwert (aktiv)
LFL = externe Saugdruckstörung (passiv)
LFH = externe Saugdruckstörung (aktiv) HFL = HFH = externe Hochdruckstörung (passív) externe Hochdruckstörung (aktiv) Saugdruck-Rückmeldung Motor 1 Saugdruck-Rückmeldung Motor 2 ۲3 ۲4 Saugdruck-Rückmeldung Motor 3 Saugdruck-Rückmeldung Motor 4

Relaisausgänge

Jedem Relaisausgang, wie auch den SSR-Ausgängen, kann eine beliebige Funktion zugeordnet werden (h01...h09).

Zusätzlich kann man so ein Relais zu Testzwecken auch manuell einschalten.

Der Relaisausgang ist abgeschaltetDas Relais ist dauerhaft/manuell eingeschaltet

ALA = Warnung/Alarm 5UR = Warnung Ansaugüberhitzung

Der Relaisausgang schaltet SD-Stufe 1 2345578 = Der Relaisausgang schaltet SD-Stufe 2 Ler Kelaisausgang schaltet SD-Stufe 2
 Der Relaisausgang schaltet SD-Stufe 3
 Der Relaisausgang schaltet SD-Stufe 4
 Der Relaisausgang schaltet SD-Stufe 5
 Der Relaisausgang schaltet SD-Stufe 6
 Der Relaisausgang schaltet SD-Stufe 7
 Der Relaisausgang schaltet SD-Stufe 8 НΙ Der Relaisausgang schaltet HD-Stufe 1

ΉŽ Der Relaisausgang schaltet HD-Stufe 2 Der Relaisausgang schaltet HD-Stufe 3 Der Relaisausgang schaltet HD-Stufe 4 ΗĐ НЧ Н5 НБ Der Relaisausgang schaltet HD-Stufe 5
 Der Relaisausgang schaltet HD-Stufe 5
 Der Relaisausgang schaltet HD-Stufe 6
 Der Relaisausgang schaltet HD-Stufe 7
 Der Relaisausgang schaltet HD-Stufe 8

H8

Echtzeituhr / Zeitsynchronisation / Nachtbetrieb

Die interne Uhr des Reglers ist mit einer Pufferung versehen, welche die Uhr nach abgeschalteter Netzspannung noch ca. 10 Tage weiterlaufen lässt. Datum und Uhrzeit lassen sich in der Modusliste bei den Parametern "P80" bis "P85" ablesen und einstellen.

Standardmäßig ist eine GMT+01:00 eingestellt (P71 = 60 Min.), die für den mitteleuropäischen Raum gilt. Beim Einsatz in anderen Gebieten ist dieser Wert anpassbar.

Sommer-/Winterumschaltung - Zeitzonen

Eine automatische Sommer/Winterzeitumschaltung "Sommer/Winterum." (Modusliste, **P70**), berücksichtigt die aktuell gültigen Regeln ab 1996, kann aber auch abgeschaltet oder beliebig (variabel) gestaltet werden.

Bei P69 kann abgelesen werden, in welchem Status (Sommer oder Winter) sich diese Einstellung gerade befindet.

Variable Zeitzonen

Die variable Zeitzonenfunktion wird durch "P70=tun" aktiviert und ist durch die Parameter "Sommer.... (P72...P79) anpassbar.

P72 "SommerEin Monat" (Werkseinst. 3, März) Der Monat des Beginns der Sommerzeit

P73 "SommerEin Tag".. (Werkseinst. 0, Sonntags)
Der Wochentag des Beginns der Sommerzeit P74 "SommerEin x-Tag". (W.st. 5, letzter Sonntag) Der x-te mit "SommerEin Tag" eingestellte

Tag des Monats
P75 "SommerEin Stunde"... (Werkseinst. 2, 2 Uhr) Die Stunde des Beginns der Sommerzeit

P76 "SommerAus Monat" (Werkseinst. 10, Oktob.)

Der Monat des Endes der Sommerzeit

P77 "SommerAus Tag" ... (Werkseinst. 0, Sonntag)
Der Wochentag des Endes der Sommerzeit

P78 "SommerAus x-Tag" (W.st. 5, letzter Sonntag)

Der x-te mit "SommerAus Tag" eingestellte Tag des Monats
P79 "SommerAus Stunde" .. (Werkseinst. 3, 3 Uhr)

Die Stunde des Endes der Sommerzeit

Die Umschaltung auf die Sommer- bzw. Winterzeit wird von der zu diesem Zeitpunkt aktiven Zeiteinstellung vorgegeben.

Zeitsynchronisation

In der Modusliste kann mit P20 festgelegt werden, dass Datum und Uhrzeit an die angeschlossenen Kühlstellenregler übertragen werden.

Tag-/Nachtbetrieb

Siehe Seite 12.

Reglervernetzung via E-LINK

Der MSR eco kann zusammen mit anderen ELREHA-Regelgeräten über einen RS-485-2-Draht-Datenbus vernetzt werden, auf dem bis bis zu 78 Regelgeräte kommunizieren können. Zur Kommunikation wird das E-LINK Übertragungsprotokoll verwendet. Jedem Gerät wird eine Adresse zugewiesen "P90" (Modusliste), so dass dieses individuell angesprochen werden kann.



!! Adresse 64 nicht verwenden !!

Die Werkseinstellung der Datenübertragungsgeschwindigkeit ist "96" (9600 Baud), eingestellt mit "P89" (Modusliste).

Wird der MSR *ecó* nicht vernetzt, sind diese Parameter ohne Funktion.

Remotebetrieb an Frontend-Systemen

Der MSR eco kann von Frontend-Systemen wie z.B. dem SMZ über die Schnittstelle fernbedient werden. Dabei werden alle Displayinhalte und Tastenfunktionen übertragen.

Konfiguration / Service via PC

Der Regler kann über seine Schnittstelle auch direkt von einem PC bedient werden. Das Modul "COOLVision-MES" erlaubt volle Fernbedienung sowie einen Parametersatz auf dem PC vorzubereiten und dann in den Regler zu laden (Upload) oder einen Parametersatz vom Regler zwecks Backup auf den PC zu holen (Download). Dazu muss der PC/Laptop mit einem RS-485-

Dazu muss der PC/Laptop mit einem RS-485-Schnittstellenkonverter (Karte oder SSC) ausgerüstet sein.

Verdrahtung der Datenverbindung (Netzwerk-Line)

Das nebenstehende Schema zeigt, wie eine Datenverbindung mit beliebigen Reglern über die zentrale Schnittstelle "Netzwerk/Line" herzustellen ist. Die Abschirmung der Datenverbindung ist jeweils auf die dem Regler nächste Erdklemme aufzulegen (PA / Potenzialausgleich). Auch der PE-Anschluss (Kl.1) und die Masseklemme (Kl. 24) müssen auf die nächstgelegene Erdklemme gelegt werden.

Somit wird ein sicherer Potenzialausgleich auch bei größeren Entfernungen zwischen den einzelnen Reglern sichergestellt.

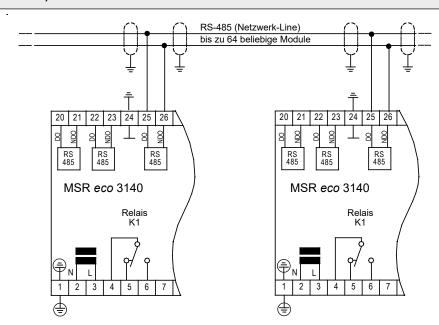




Schutzleiteranschluss



Anschluss für Erde



Anschluss von Kühlstellenreglern als Slave

Der MSR eco kann als Zentraleinheit für bis zu 64 Kühlstellenregler der Typenreihen EVP und TKP dienen. Diese werden über einen eigenständigen Netzwerkanschluss verbunden.

Auch hier muss darauf geachtet werden, dass die Abschirmung der Datenverbindung, der PE-Anschluss (Kl.1) und die Masseklemme (Kl.24) jeweils auf die dem Regler nächste Erdklemme aufgelegt sind (PA / Potenzialausgleich).

Jeder angeschlossene Regler erhält eine individuelle Adresse, die sowohl am Regler als auch in der Adressliste (A) unter **A00...A63** eingestellt werden muss.

Über diesen Weg können Daten sowohl zentralisiert weitergeleitet als auch für die Optimierung der Regelung verwendet werden.

In der Adressliste (A) wird sowohl der angeschlossene Reglertyp (je Regler immer d01) als auch der Einfluß auf die Saugdruckschiebung des MSR eco festgelegt (je Regler immer d02 und d03).

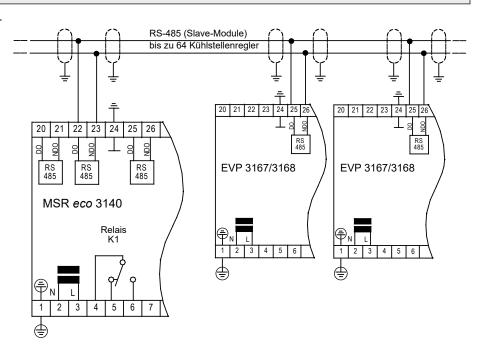




Schutzleiter-



Anschluss für Erde



| Konfigurationsbeispiele für bis zu 4 Saugdruckstufen | | | | | | | | den | Tie Tie | ar | ert – | ert – | ii. | | | | | |
|--|------------|----------------------------|----------------------|---------------------------|----------------------------|-----------------------|---------------------------|----------------------------------|----------------------------------|----------------------|----------------------------------|----------------------------------|----------------------------------|---------------------------|---------------------------|---------------------------|---------------------------|--------------------------|
| Diese Tabelle gibt Ihnen die Übersicht über die Parameter, die für bestimmte Anlagenstrukturen eingestellt werden müssen. | | | chsler) | (۶ | (১ | nließer) | (٤ | CRII Leistungsregelung verwenden | Schaltausgang Stufe 1 invertiert | g Stufe 2 invertiert | Schaltausgang Stufe 3 invertiert | Schaltausgang Stufe 4 invertiert | Schaltausgang Stufe 5 invertiert | /erdichter 1 | /erdichter 2 | /erdichter 3 | /erdichter 4 | Verdichter |
| | | | Relais K1 (Wechsler) | Relais K2 (SSR) | Relais K3 (SSR) | Relais K4 (Schließer) | Relais K5 (SSR) | તા Leistungsr | chaltausgang | Schaltausgang | chaltausgang | chaltausgang | chaltausgang | Stufenanzahl Verdichter 1 | Stufenanzahl Verdichter 2 | Stufenanzahl Verdichter 3 | Stufenanzahl Verdichter 4 | Nummer prior. Verdichter |
| Anwendungs- | CRII | Andere | ⊬ h01 | ന് h02 | ⊬ h03 | ⊬ h04 | ന് h05 | h49 | h61 Sc | h62 Sc | n63 Sc | h64 Sc | h65 Sc | h 51 St | h52 St | h 53 St | h 54 St | N 054 |
| Nr. | Verdichter | Verdichter | | | | | | | | ч | 4 | ч | | - | 4 | | | 드 |
| CR II Verdichte | er | | | | l | l | | | | | | | | | | | <u> </u> | |
| 1 | 2-Zyl. | | Alarm | | | Motor 1 CR (St.1) | CRII Ventil 1.1 (St.2) | 1 | 0 | 1 | 0 | 0 | | 2 | 0 | 0 | 0 | 1 |
| 2 | 2-Zyl. | 1x1 stufig | Alarm | | Motor 2 (St. 3) | Motor 1 CR (St.1) | CRII Ventil 1.1 (St.2) | 1 | 0 | 1 | 0 | 0 | | 2 | 1 | 0 | 0 | 1 |
| 3 | 2-Zyl. | 2x1 stufig | Alarm | Motor 3 (St. 4) | Motor 2 (St.3) | Motor 1 CR (St.1) | CRII Ventil 1.1 (St.2) | 1 | 0 | 1 | 0 | 0 | | 2 | 1 | 1 | 0 | 1 |
| 4 | 2-Zyl. | 1x2 stufig | Alarm | Motor 2 (St. 4) | MV 2.1 (St.3) | Motor 1 CR (St.1) | CRII Ventil 1.1 (St.2) | 1 | 0 | 1 | 0 | 0 | | 2 | 2 | 0 | 0 | 1 |
| 5 | 4-Zyl. | | Alarm | | CRII Ventil 1.2 (St. 3) | Motor 1 CR (St.1) | CRII Ventil 1.1 (St.2) | 1 | 0 | 1 | 1 | 0 | | 3 | 0 | 0 | 0 | 1 |
| 6 | 4-Zyl. | 1x1 stufig | Alarm | Motor 2 (St. 4) | CRII Ventil 1.2 (St. 3) | Motor 1 CR (St.1) | CRII Ventil 1.1 (St.2) | 1 | 0 | 1 | 1 | 0 | | 3 | 1 | 0 | 0 | 1 |
| 7 | 6-Zyl. | | Alarm | CRII Ventil 1.3 (St.4) | CRII Ventil 1.2 (St. 3) | Motor 1 CR (St.1) | CRII Ventil 1.1 (St.2) | 1 | 0 | 1 | 1 | 1 | | 4 | 0 | 0 | 0 | 1 |
| Konv. Verdich | iter | γ | 1 | · | · | 1 | 1 | _ | 1 | | | | | | | | | |
| 20 | | 2x1 stufig | Alarm | Motor 1 (St.1) | Motor 2 (St.2) | | | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | | 1 | 1 | 0 | 0 | 0 |
| 21 | | 3x1 stufig | Alarm | Motor 1 (St.1) | Motor 2 (St.2) | Motor 3 (St.3) | | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | | 1 | 1 | 1 | 0 | 0 |
| 22 | | 4x1 stufig | Alarm | Motor 1 (St.1) | Motor 2 (St.2) | Motor 3 (St.3) | Motor 4 (St.4) | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | | 1 | 1 | 1 | 1 | 0 |
| 23 | | 1x2 stufig | Alarm | Motor 1 (St.1) | MV 1.1 (St. 2) | | | 0 | 0 | 1 | 0 | 0 | | 2 | 0 | 0 | 0 | 0 |
| 24 | | 1x2 stufig + 1x1 stufig | Alarm | Motor 1 (St.1) | MV 1.1 (St. 2) | Motor 2 (St.3) | | 0 | 0 | 1 | 0 | 0 | | 2 | 1 | 0 | 0 | 0 |
| 25 | | 1x2 stufig + 2x1 stufig | Alarm | Motor 1 (St.1) | MV 1.1 (St. 2) | Motor 2 (St.3) | Motor 3 (St.4) | 0 | 0 | 1 | 0 | 0 | | 2 | 1 | 1 | 0 | 0 |
| 26 | | 1x1 stufig + 1x2 stufig | Alarm | Motor 1 (St.1) | Motor 2 (St.2) | MV 2.1 (St.3) | | 0 | 0 | 0 | 1 | 0 | | 1 | 2 | 0 | 0 | 0 |
| 27 | | 1x1 stufig + 1x3 stufig | Alarm | Motor 1 (St.1) | Motor 2 (St.2) | MV 2.1 (St.3) | MV 2.2 (St.4) | 0 | 0 | 0 | 1 | 1 | | 1 | 3 | 0 | 0 | 0 |
| 28 | | 2x2 stufig | Alarm | Motor 1 (St.1) | MV 1.1 (St. 2) | Motor 2 (St.3) | MV 2.2 (St.4) | 0 | 0 | 1 | 0 | 1 | | 2 | 2 | 0 | 0 | 0 |
| 29 | | 1x3 stufig | Alarm | Motor 1 (St.1) | MV 1.1 (St. 2) | MV 1.2 (St.3) | | 0 | 0 | 1 | 1 | 0 | | 0 | 3 | 0 | 0 | 0 |
| 30 | | 1x3 stufig + 1x1 stufig | Alarm | Motor 1 (St.1) | MV 1.1 (St. 2) | MV 1.2 (St.3) | Motor 2 (St.4) | 0 | 0 | 1 | 1 | 0 | | 3 | 1 | 0 | 0 | 0 |
| 31 | | 1x4 stufig | Alarm | Motor 1 (St.1) | MV 1.1 (St. 2) | MV 1.2 (St.3) | MV 1.3 (St.4) | 0 | 0 | 1 | 1 | 1 | | 4 | 0 | 0 | 0 | 0 |



Dieses Gerät erfüllt die Anforderungen der EU Richtlinien 2014/30/EC und 2014/35/EC sowie der heranzuziehenden Normen. Die Konformitätserklärung ist unter folgender Adresse hinterlegt:

ELREHA Elektronische Regelungen GmbH

Schwetzinger Str. 103 D-68766 Hockenheim Telefon: +49 6205 2009-0 Email: sales@elreha.de

